
Numerik partieller Differentialgleichungen

Übung 3

Aufgabe 5: Beweis des Maximumprinzips

Beweisen Sie Satz 3.3 aus der Vorlesung.

Hinweis: Beweisen Sie (indirekt) zuerst die Aussage für den Fall $(Lu)(x) = -\Delta u(x) < 0$ für alle $x \in \Omega$.

Aufgabe 6: Im Dunstkreis des 5-Punkte-Sterns

- (a) Beweisen Sie Bemerkung 5.4 (a).
- (b) Zeigen Sie, dass das 5-Punkte-Schema für den Fall $u \in C^3(\overline{\Omega})$ nur die Konsistenzordnung 1 hat.

Aufgabe 7: Implementierung verschiedener Normen

Für Funktionen $v_h, w_h \in V_h$ (bzw. U_h) definiert man

- die **diskrete L^∞ -Norm** durch

$$\|v_h\|_{\infty,h} = \max_{x \in \Omega_h} |v_h(x)|$$

- das **diskrete L^2 -Skalarprodukt** durch

$$(v_h, w_h)_h = h^d \sum_{x \in \Omega_h} v_h(x) w_h(x)$$

und die zugehörige **diskrete L^2 -Norm** durch

$$\|v_h\|_{0,h}^2 = h^d \sum_{x \in \Omega_h} |v_h(x)|^2$$

- die **diskrete H^1 -Seminorm** durch

$$\|v_h\|_{1',h}^2 = h^d \sum_{j=1}^d \sum_{\substack{x \in \overline{\Omega}_h \\ x+he_j \in \overline{\Omega}_h}} |[D_j^+ v_h](x)|^2$$

Hierbei bezeichnet Ω_h die inneren Gitterpunkte zur Gitterweite h . Implementieren Sie diese vier Funktionen in Matlab für den Fall, dass es sich bei Ω um das Einheitsquadrat ($d = 2$) handelt (vgl. § 5). Dabei wird der Funktion für die H^1 -Seminorm ein Vektor \vec{u}_h mit

$$\vec{u}_h = \left(\underbrace{u_{0,0}, u_{1,0}, \dots, u_{n,0}}_{0. \text{ Zeile}}, \underbrace{u_{0,1}, u_{1,1}, \dots, u_{n,1}}_{1. \text{ Zeile}}, \dots, \underbrace{u_{0,n}, u_{1,n}, \dots, u_{n,n}}_{n. \text{ Zeile}} \right)^\top$$

übergeben. Für $u_h \in U_h$ ist $u_{i,j}$ der Funktionswert an der Stelle $x_{i,j} = (ih, jh)^\top$. Hingegen wird den anderen Funktionen ein Vektor \vec{v}_h mit

$$\vec{v}_h = (v_{1,1}, \dots, v_{n-1,1}, \dots, v_{1,n-1}, \dots, v_{n-1,n-1})^\top$$

übergeben (dem Skalarprodukt werden natürlich zwei solcher Vektoren übergeben). Implementiere auch eine Funktion `Restrict_to_Inner`, welche die Randkomponenten von \vec{u}_h abschneidet sowie eine Funktion `Extend_to_Boundary`, welche die fehlenden Randkomponenten von \vec{v}_h mit 0 auffüllt.

Hausaufgabe 4: Schreibweise des 5-Punkte-Sterns mit Differenzenoperatoren

Beweisen Sie Gleichung (5.4), d.h.

$$[-\Delta_h^{(5)}u](x) = -\sum_{j=1}^2 [D_j^- D_j^+ u](x).$$

Gilt auch

$$[-\Delta_h^{(5)}u](x) = -\sum_{j=1}^2 [D_j^+ D_j^- u](x) ?$$

(4 Punkte)

Hausaufgabe 5: Die Wellen- und Wärmeleitungsgleichung sind energieerhaltend

(a) Zeige, dass für die Lösung der Wellengleichung

$$\begin{aligned} u_{tt} - \Delta u &= 0 && \text{in } \Omega \times (0, T) \\ u &= 0 && \text{auf } \Gamma \times (0, T) \\ u &= u_0 && \text{auf } \Omega \times \{0\} \\ u_t &= v_0 && \text{auf } \Omega \times \{0\} \end{aligned}$$

die Energie (Summe aus kinetischer und potentieller Energie) zu jedem Zeitpunkt gleich ist, d.h. dass

$$\frac{1}{2} \left(\|u_t\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 \right)$$

konstant über die Zeit ist.

(3 Punkte)

- (b) Zeige, dass für die instationäre Wärmeleitungsgleichung mit homogenen Neumann-Randbedingungen

$$\begin{aligned}u_t - \Delta u &= 0 && \text{in } \Omega \times (0, T) \\ \frac{\partial u}{\partial n} &= 0 && \text{auf } \Gamma \times (0, T) \\ u &= u_0 && \text{auf } \Omega \times \{0\}\end{aligned}$$

die Wärmeenergie $Q(t) = \int_{\Omega} u(x, t) \, dx$ konstant über die Zeit ist. (3 Punkte)

Hinweis: Multipliziere die Differentialgleichung mit einer geeignet gewählten Funktion und integriere partiell.