

Notation:  $f \in \mathbb{R} = \mathbb{R}_n$  dann heißt

$j_{\mathbb{R}}(f) := \overline{f} \in \mathbb{R} / \mathfrak{m}_{\mathbb{R}}^{k+1}$  der  $k$ -jet von

$f$ . Unter dem Isomorphismus  $\mathbb{R} / \mathfrak{m}_{\mathbb{R}}^{k+1} \rightarrow$

$(\mathbb{K} [x_1, \dots, x_n])_{\leq k}$  gilt:  $j_{\mathbb{R}}(f) = T_f^k$

Definition 3.4: a) Sei  $f \in \mathbb{R}_n$ , dann bedeutet

$J_f$  das von den partiellen Ableitungen

$\partial_{x_1} f, \dots, \partial_{x_n} f$  erzeugte Ideal, genannt Jacobideal

b)  $\mathbb{R} / J_f$  heißt Jacobialgebra oder Milnor-  
algebra

c) Falls  $\mu := \dim_{\mathbb{K}} \mathbb{R} / J_f < \infty$  ist, dann

heißt  $\mu$  Milnorzahl von  $f$ , geschrieben  
 $\mu(f)$

Lemma 3.5.: Sei  $K$  Körper,  $(R, m)$  lokale  $K$ -Algebra

z.B.  $R = \begin{cases} \mathbb{R} \\ \mathbb{C} \\ \mathbb{K}[[x]] \end{cases}$  und  $I \subset R$  ein Ideal. Angenommen, es

gelte  $\dim_K (R/I) =: r < \infty$ . Dann ist  $m^r \subset I$ .

Beweis:  $\forall k \in \mathbb{N}$  ist  $m^k + I \subset R$  ein Ideal

und wir haben  $m^{k+1} + I \subset m^k + I$ . Betrachte

die Quotientenabbildung  $\varphi_k: R / m^{k+1} + I \rightarrow R / m^k + I$

dann haben wir  $\ker \varphi = \frac{m^k + I}{m^{k+1} + I}$ . Sei

$v_k := \dim_K \ker \varphi_k$ , dann gilt:

$$v_k = 0 \iff \frac{m^k + I}{m^{k+1} + I} = \{0\} \iff \frac{m^k}{m^2 \cap I + m^{k+1}} = 0$$

$$\iff m^k \subset m^k \cap I + m^{k+1} \iff m^k \subset m^2 \cap I$$

↑  
Lemma von Nakayama

⇕  
 $m^2 \subset I$

klar:  $v_k=0 \Rightarrow v_{k+1}=0$ , sei  $N := \min_x (v_x=0)$

$$\text{Istet ist } r = \dim_K(I) = \sum_{k \geq 0} \dim \ker \phi_k = \sum_{k=0}^{N-1} \dim \ker \phi_k$$

aber nach Def. von N ist  $\forall k \in \{0, \dots, N-1\}: \dim \ker \phi_k > 0$

$\Rightarrow r \geq N$ . Also  $m^r \subset m^N \subset I$  □

Satz 3.6. (Mather 1968): Sei  $f \in R_n$  und sei  $k \in \mathbb{N}$  s.d

$m_R^{k+1} \subset m_R^2 \cdot J_f$  gilt, dann ist  $f$   $k$ -bestimmt.

Korollar 3.7.: Sei  $f \in R_n$  mit  $\mu(f) < \infty$ , dann

ist  $f$   $\mu+1$  bestimmt.

Beweis: Wegen Lemma 3.5. folgt  $m_R^\mu \subset J_f$ ,

dies impliziert  $m_R^{(\mu+1)+1} \subset m_R^2 J_f$ , also ist  $f$  nach

Satz 3.6  $k=\mu+1$ -bestimmt. □

Beispiele:

a) Sei  $f = x^2 - y^{k+1} \in \mathcal{R}_2$ , dann ist

$$J_f = (2x, -(k+1)y^k) = (x, y^k) \text{ und}$$

$$\mathcal{R} / J_f = \mathbb{K} \langle [x, y] \rangle / J_f = \mathbb{Z}$$

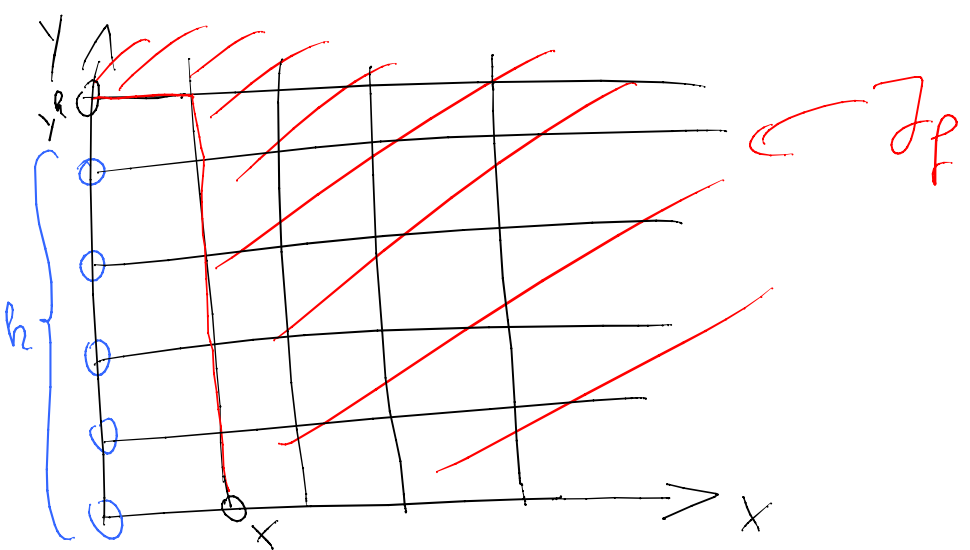
Offensichtlich ist  $J_f = (x, xy^{k-1}, x^2y^{k-2}, \dots, x^{k-1}y, x^k, y^k) \supset m_{\mathcal{R}}^k$

$$\Rightarrow \mathcal{R}_2 / J_f = \mathbb{K} \langle [x, y] \rangle / J_f \subset \mathcal{R}_2 / m_{\mathcal{R}}^2 \simeq \mathbb{K} \langle [x, y] \rangle / m_{\mathbb{K} \langle [x, y] \rangle}^k$$

$$= \mathbb{K} \langle [x, y] \rangle / (x, y)^k \Rightarrow \mathcal{R}_2 / J_f = \mathbb{K} \langle [x, y] \rangle / J_f$$

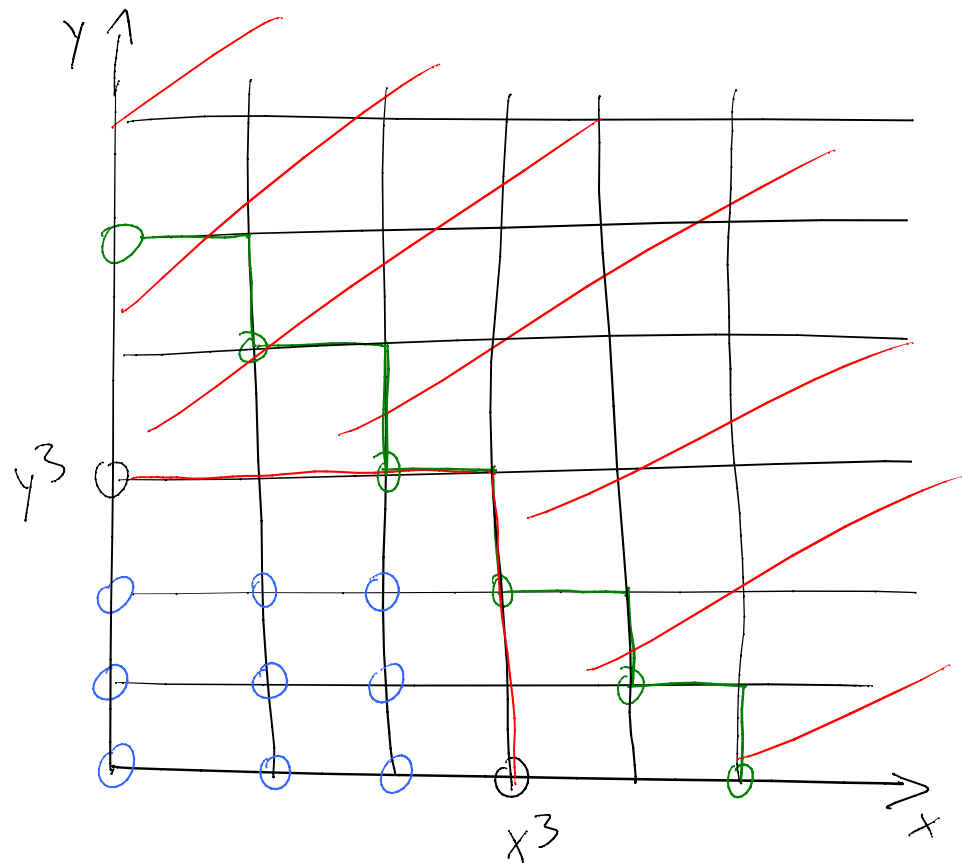
und  $\dim_{\mathbb{K}} \mathcal{R}_2 / J_f = k$ , genauer gilt:

$$\mathcal{R}_2 / J_f = \mathbb{K} \cdot [1] \oplus \mathbb{K} [y] \oplus \dots \oplus \mathbb{K} [y^{k-1}]$$



Also folgt mit Satz 3.6.:  $f$  ist  $k+1$ -bestimmt. Wir werden später sehen, daß die Bestimmtheit von  $f$  auch gleich  $k+1$  ist.

b)  $f = x^4 + y^4$ ,  $J_f = (4x^3, 4y^3) = (x^3, y^3)$



rot:  $J_f$   
grün:  $m^5 = m^2 J_f$

$\mu(f) = \dim \mathcal{E}(J_f = 0) \Rightarrow f$  ist 10-bestimmt.

Aber es gilt sogar:  $m^5 = m^2 J_f$ , also

Satz 3.6.  
 $m^5 \subset m^2 J_f \xrightarrow{\text{Satz 3.6.}} f$  ist 4-bestimmt

Klar ist auch: Die Bestimmtheit von  $f$  ist 4, denn wäre  $f$  3-best.  $\Rightarrow f \sim T_{\mathbb{F}}^3 = 0$ .  $\downarrow$

Beweis von Satz 3.6:

Sei  $g \in R$  mit  $j^k f = j^k g$ , dann ist zu zeigen, daß  $f \sim_{\mathbb{R}} g$  gilt.

Beweis in 7 Schritten, Ende erst nächste Vorlesung:

1.) Es ist  $f = g + S$ ,  $S \in m^{k+1} \rightarrow d_{x_i} f \in d_{x_i} g + m^k$

also  $J_f \subset J_g + m^k \Rightarrow m^2 J_f \subset m^2 J_g + m^{k+2}$

Vor. von 3.6  $\Rightarrow m^{k+1} \subset m^2 J_f \subset m^2 J_g + m^{k+2} = m^2 J_g + m \cdot m^{k+1}$

Nakayama  $\Rightarrow m^{k+1} \subset m^2 J_g \subset m J_g$

Also  $\forall g: j^k f = j^k g \Rightarrow m^{k+1} \subset m J_g$

2.) Setze  $F(x_1, \dots, x_n, t) := (1-t) \cdot f(x) + t g(x)$ , dann  
 ist  $j^k F = j^k f$  und wir können  $F$  als Element in  
 $\mathbb{R}_n[t] \subset \mathbb{R}_{n+1}$  auffassen. Es ist  $f = F(x, 0)$  und

$g = F(x, 1)$ , setze außerdem  $\forall t \in [0, 1], f_t := F(x, t) \in \mathbb{R}_n$

Wir wollen zeigen:  $m^{k+1} \subset m^2 J_f \Rightarrow f$  ist  $k$ -bestimmt.

Behauptung 1: Es reicht, zu zeigen, daß  $\forall t \in \mathbb{K}$

$$\exists \varepsilon > 0: f_s \underset{\mathbb{R}}{\sim} f_t \quad \forall s \in B_\varepsilon(t) = (t-\varepsilon, t+\varepsilon).$$

Dies ist klar, da  $[0, 1] \subset \mathbb{K}$  kompakt ist, also kann  
 man  $[0, 1]$  mit endlich vielen offenen Mengen  $B_\varepsilon(t) \cap [0, 1]$   
 überdecken und bekommt dann  $f_0 = f \underset{\mathbb{R}}{\sim} f_1 = g$ .

Behauptung 2: Für Behauptung 1 reicht es,  
 zu zeigen, daß gilt: Sei  $g' \in \mathbb{R}_n, S \in m^{k+1}$   
 und  $m^{k+1} \subset m \cdot J_{g'} \Rightarrow \exists \varepsilon > 0: g' \underset{\mathbb{R}}{\sim} g' - t \cdot S, \forall t \in B_\varepsilon(0)$

Dies ist auch klar, denn  $\forall t \in \mathbb{K}$  gilt nach 1.)

wegen  $j^k f_t = j^k f$ , daß  $m^{k+1} \subset m J_{f_t}$  ist, setze dann  $g' = f_t$

3.) Wir wollen also zeigen:  $g' \in \mathcal{R}_n, m^{k+1} \subset m \} g' \quad (79)$

$$S \in m^{k+1} \Rightarrow \exists \varepsilon > 0 : g' \underset{\mathbb{R}}{\sim} g' - t \cdot S \quad \forall t \in \Delta_\varepsilon := \{z \in \mathbb{K} \mid |z| < \varepsilon\}$$

Schreibe wieder  $G(x, t) := g' - t \cdot S \in \mathcal{R}_{n+1}$

Es reicht jetzt, eine offene Umgebung

$0 \in U \subset \mathbb{K}^n$  und eine  $\begin{cases} \mathcal{C}^\infty \\ \text{hol.} \end{cases}$ -Abbildung

$H : U \times \Delta_\varepsilon \rightarrow U$  zu finden mit folgen-

den Eigenschaften:

i)  $H(x, 0) = x$

ii)  $H(0, t) = 0$

iii)  $G(H(x, t), t) = g'(x) (= G(x, 0))$

$$\left. \begin{array}{l} \forall x \in U, \\ t \in \Delta_\varepsilon \end{array} \right\}$$

Klar, denn wegen ii) ist  $\forall t \in \Delta_\varepsilon : h_t = H(-1t)$

$\in \mathcal{G}_n$  und wegen iii) ist  $g' - t \cdot S \underset{\mathbb{R}}{\sim} g' \quad \forall t \in \Delta_\varepsilon$ , denn

$Dh_0 = \mathbb{I}_n$  (wegen i)) und wegen der

Stetigkeit von  $\det Dh_t$  ist dann nach

eventuellem Verkleinern von  $\varepsilon$   $\det(Dh_t) \neq 0 \quad \forall t \in \varepsilon$