

Lemma 1.4. (Darstellungsschema):

Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$  sternförmig mit Zentrum  $p \in U$  und  
 $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  glatt. Sei  $k \in \mathbb{N}_{>0}$  so gewählt, daß  $\forall \ell \in \{0, \dots, k-1\}$

$D^\ell f(p) = 0$ . Dann existieren glatte Funktionen

$g_{i_1 \dots i_k} : U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\forall$  Tupel  $(i_1, \dots, i_k) \in \{1, \dots, n\}^k$ , so daß gilt:

1.)  $g_{i_1 \dots i_k} = g_{\sigma(i_1) \dots \sigma(i_k)}$ ,  $\forall \sigma \in S_k$

2.)  $f(x) = \sum_{i_1, \dots, i_k=1}^n g_{i_1 \dots i_k} \prod_{j=1}^k (x_{i_j} - p_{i_j})$

Insbesondere (Fall  $k=1$ ):  $f(p) = 0 \Rightarrow f(x) = \sum_{i=1}^n g_i(x) (x_i - p_i)$

und (Fall  $k=2$ ):  $f(p) = f'(p) = 0 \Rightarrow f(x) = \sum_{i,j=1}^n g_{ij}(x) (x_i - p_i) (x_j - p_j)$ .

$g_{ij} : U \rightarrow \text{Sym}(n, \mathbb{R})$ ,

Außerdem gilt:  $g_{i_1 \dots i_k}(p) = \frac{1}{k!} (\partial_{x_{i_1}} \dots \partial_{x_{i_k}} f)(p)$

MORAL: Falls die ersten  $k-1$  Ableitungen einer

Funktion verschwinden, beginnt die Taylorentwicklung  
erst beim  $k$ -ten Term.

Beweis: Es reicht, den Fall  $p=0$  zu behandeln

(sonst  $f(x) \mapsto f(x-p)$ ). Fixiere  $x \in \mathbb{R}$  und definiere

$$F: [0,1] \rightarrow \mathbb{R} \text{ durch } F(t) = f(t \cdot x) \Rightarrow F(0) = f(0) = 0$$

und  $F(1) = f(x)$ . Es gilt nach Kettenregel  $F'(t) =$

$$\sum_{i=1}^n x_i \cdot (\partial_{x_i} f)(t \cdot x), F^{(2)}(t) = \sum_{i,j=1}^n x_i \cdot x_j \cdot (\partial_{x_i} \partial_{x_j} f)(t \cdot x), \dots$$

$$F^{(e)}(x) = \sum_{i_1, \dots, i_e=1}^n x_{i_1} \cdot \dots \cdot x_{i_e} \cdot (\partial_{x_{i_1}} \dots \partial_{x_{i_e}} f)(t \cdot x). \text{ Nun gilt}$$

$$\forall l \leq e: F^{(e-1)}(s) = \int_0^s F^{(e)}(t) dt \quad \forall s \in [0,1], l \in \mathbb{N}$$

$(= F^{(e-1)}(s) - F^{(e-1)}(0))$

also  $\forall 0 \leq t_0 \leq t_1 \leq \dots \leq t_k \leq 1$  haben wir

$$F^{(k-1)}(t_1) = \int_0^{t_1} F^{(k)}(t_0) dt_0, F^{(k-2)}(t_2) = \int_0^{t_2} F^{(k-1)}(t_1) dt_1,$$

$$\dots, F(t_k) = \int_0^{t_k} F^{(1)}(t_{k-1}) dt_{k-1}$$

Falls also  $t_k=1$ :

$$\implies F(1) - f(x) = \int_0^1 \dots \int_0^{t_1} F^{(k)}(t_0) dt_0 dt_1 \dots dt_{k-1} \quad (*)$$

Setze jetzt  $\forall i_1, \dots, i_k \in \{1, \dots, n\}$ ,

$$g_{i_1, \dots, i_k}(x) = \int_0^1 \int_0^{t_{k-1}} \dots \int_0^{t_1} (\partial_{x_{i_1}} \dots \partial_{x_{i_k}} p)(t, x) dt_0 dt_1 \dots dt_{k-1}$$

und erinnere, daß  $F^{(k)}(t) = \sum_{i_1, \dots, i_k \in \{1, \dots, n\}} (\partial_{x_{i_1}} \dots \partial_{x_{i_k}} p)(t, x) \cdot x_{i_1} \dots x_{i_k}$

dann folgt aus (\*):  $f(x) = \sum_{i_1, \dots, i_k \in \{1, \dots, n\}} g_{i_1, \dots, i_k}(x) \cdot x_{i_1} \dots x_{i_k}$

noch zu zeigen:  $g_{i_1, \dots, i_k}(x)$  sind glatt: dies ist klar, da  $\partial_{x_j}$  und  $\int_0^{t_k}$  vertauschen.

Auch klar:  $g_{i_1, \dots, i_k} = g_{\sigma(i_1) \dots \sigma(i_k)}$  wegen  $\partial_{x_i} \partial_{x_j} = \partial_{x_j} \partial_{x_i}$

Berechne  $g_{i_1, \dots, i_k}(0)$ : Beachte, daß B

$$f(x) = \sum_{i_1, \dots, i_k=1}^n g_{i_1, \dots, i_k}(x) \cdot x_{i_1} \dots x_{i_k} \text{ gilt und}$$

$$D_{j_1 \dots j_k} (g_{i_1 \dots i_k}(x) x_{i_1} \dots x_{i_k}) (0) = \begin{cases} g_{i_1 \dots i_k}(0) & \text{falls } (j_1 \dots j_k) \\ = \sigma(i_1 \dots i_k), \sigma \in S_k \\ 0 & \text{falls } (j_1 \dots j_k) \neq \sigma(i_1 \dots i_k) \end{cases} \quad \boxed{23}$$

wegen  $|S_k| = k!$ , erhalten wir  $g_{i_1 \dots i_k}(0) =$

$$\frac{1}{k!} (D_{i_1 \dots i_k} f)(0), \quad \square$$

Korollar 1.5: (Taylorentwicklung) Sei  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  glatt,

schreibe  $T_{f,p}^k(x) = \sum_{0 \leq |\underline{d}| \leq k} \frac{D^{\underline{d}} f(p)}{|\underline{d}|!} (x-p)^{\underline{d}}$

für das  $k$ -te Taylorpolynom, wobei  $\underline{d} = (d_1, \dots, d_n) \in \mathbb{N}^n$

$|\underline{d}| = \sum_{i=1}^n d_i$ ,  $\underline{d}! = d_1! \cdot \dots \cdot d_n!$ . Dann gilt

$$f(x) = T_{f,p}^{k-1}(x) + R(x)$$

mit  $R(x) = \sum_{i_1 \dots i_k=1}^n g_{i_1 \dots i_k}(x) (x_{i_1} - p_{i_1}) \cdot \dots \cdot (x_{i_k} - p_{i_k})$

und  $g_{i_1 \dots i_k}(x) = \int_0^1 \int_0^{t_{k-1}} \dots \int_0^{t_1} (D_{x_{i_1} \dots x_{i_k}} f)(p + (x-p)t_0) dt_0 \dots dt_{k-1}$

$$\text{und } |R(x)| \leq \left( \sum_{i=1}^n |x_i - p_i| \right)^k \cdot \frac{1}{k!} \sup_{\substack{t, \underline{t}: |t|=B \\ t \in [0,1]}} |D^k f(p + (x-p)t)| \quad \boxed{24}$$

Beweis: Offensichtlich ist  $D^k (f(x) - T_{f,p}^{k-1}(x))(p) = 0$

$\forall l = 0, \dots, k-1 \rightarrow$  Wende Lemma 1.4. auf  $R(x)$  an.

$$+ |R(x)| \leq \underbrace{\sup_{(i_1, \dots, i_k)} |g_{i_1, \dots, i_k}(x)|}_{\rightarrow} \cdot \underbrace{\left| \sum (x_{i_1} - p_{i_1}) \dots (x_{i_k} - p_{i_k}) \right|}_{\left( \sum |x_i - p_i| \right)^k} \cdot \frac{1}{k!} \underbrace{\left| \int_0^1 \dots \int_0^1 D^k f(p + (x-p)t) dt_1 \dots dt_k \right|}_{\leq \sup_{t, \underline{t}} |D^k f(p + (x-p)t)|}$$

□

Eine weitere Anwendung des Darstellungslemmas:

Lemma 1.6.: Sei  $0 \in U \subset \mathbb{R}^n$  offen und  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ .

Dann existiert  $0 \in V \subset U$  und ein lokaler Diffeomorphismus  $\psi: V \rightarrow V$ ,  $\psi(0) = 0$  mit  $f(\psi(y)) = \varepsilon^{k-1} \cdot y^k$

$k \in \mathbb{N}$ ,  $\varepsilon \in \{-1, 1\}$  genau dann, wenn gilt

$k = \min \{ l \in \mathbb{N} \mid f^{(l)}(0) \neq 0 \}$ . Falls  $k$  gerade

ist, muß  $\varepsilon = \frac{f^{(k)}(0)}{|f^{(k)}(0)|}$  sein.

MORAL: Falls nicht alle Ableitungen von  $f$  bei  $0 \in \mathbb{R}$  verschwinden, ist  $f$  zu  $y^k$  äquivalent. (25)

Beweis: Sei  $k = \min \{ \ell \in \mathbb{N} \mid f^{(\ell)}(0) \neq 0 \}$  und

$\varepsilon = f^{(k)}(0) / |f^{(k)}(0)|$ . Nach Lemma 1.4 gibt es

dann eine glatte Funktion  $g$  auf einem Störgebiet  $V$  mit Zentrum  $0$ , d.h., einem Intervall  $(a, b) \ni 0$ ,

s.d.  $f(x) = x^k \cdot g(x) \quad \forall x \in V$  und  $g(0) = \frac{1}{k!} f^{(k)}(0)$ .

Wir haben  $\varepsilon \cdot g(0) > 0 \Rightarrow \varphi(x) = \varepsilon \cdot x \cdot \sqrt[k]{\varepsilon g(x)}$  ist auf  $V' \subset V$

glatt, falls  $V'$  genügend klein ist, und es gilt

$\varphi(0) > 0$  und  $\varepsilon^{k-1} \varphi(x)^k = \varepsilon^{k-1} \cdot (\varepsilon x \sqrt[k]{\varepsilon g(x)})^k = \varepsilon^{2k} \cdot x^k \cdot g(x)$

$= x^k \cdot g(x) = \underline{f(x)}$ . Andererseits ist  $\varphi'(0) = \varepsilon \cdot \sqrt[k]{\varepsilon g(0)} \neq 0$

also ist  $\varphi$  ein lokaler Diffeomorphismus, d.h.  $\exists V'' \subset V'$

klein genug und eine Umkehrung  $\psi: V'' \rightarrow V''$  von  $\varphi$

$\psi(0) = 0$  und  $f(\psi(y)) = \varepsilon^{k-1} \cdot y^k$  □

Nächstes einfaches Beispiel für eine Klassifikation ist 26  
die folgende Aussage

Lemma 1.7.: Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$ ,  $0 \in U$ ,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  glatt und  $f(0) = 0$

Dann ist  $0$  kein kritischer Punkt von  $f$ , d.h.

$Df(0) \neq 0$ , genau dann, wenn  $\exists$  lokaler Diffeom.

$\psi$  bei  $0$  gibt mit  $\psi(0) = 0$  so daß  $f(\psi(y)) = y_1$

$\forall y = (y_1, \dots, y_n) \in V \subset U$ ,  $0 \in V$ .

Beweis: Falls  $\psi$  existiert mit  $f(\psi(y)) = y_1$

$\rightarrow D(f(\psi(y))) = (1, \dots, 0) \neq 0$ , also ist  $0$  kein

kritischer Punkt von  $f(\psi(y))$ , und dann  
auch nicht von  $f(x)$ .

Setze nun  $Df(0) \neq 0$  voraus, d.h.  $\exists i \in \{1, \dots, n\}$

mit  $D_{x_i} f(0) \neq 0$ . Falls  $i \neq 1$  ist, definiere  $\varphi: U \rightarrow U$

$(y_1, \dots, y_n) = (\varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)) = (f(x), x_2, \dots, x_{i-1}, x_1, x_{i+1}, \dots, x_n)$

Dann folgt:  $D\varphi = \begin{bmatrix} \partial_{x_1} f & 0 & 1 \\ \partial_{x_2} f & 1 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \partial_{x_n} f & 0 & 0 \end{bmatrix}$

← i-te Zeile

aber dann ist  $\det(D\varphi) = \det \begin{bmatrix} \partial_{x_i} f & & & & \\ \partial_{x_2} f & 1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ \partial_{x_1} f & & & & \\ \vdots & & & & \\ & & & & & 1 \end{bmatrix} = \partial_{x_i} f$

Vertausche  
1. und i-te  
Zeile

⇒  $(\det D\varphi)(0) \neq 0$ , also ist  $\phi$  lokaler Diffeomorphismus

Sei  $\psi: V \rightarrow V$  eine zu  $\varphi$  inverse Abbildung, dann ist  $\psi(\varphi(y)) = y$ . Falls  $i=1$  ist, vertausche die Koordinaten, dies ist ein globaler, d.h., auf ganz  $\mathbb{R}^n$  definierter Diffeomorphismus. □

Nun kommen wir zum Hauptergebnis dieses Kapitels.

Satz 1.8. (Morse-Lemma): Sei  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  glatt,  $0 \in U$  und  $f(0) = 0$ . Dann ist 0 ein nicht-entarteter kritischer Punkt von  $f$  genau dann,



wenn es einen lok. Diffeom.  $\psi$  bei 0 mit  $\psi(0)=0$  gibt, s. d.  $f(\psi(y)) = y_1^2 + \dots + y_k^2 - y_{k+1}^2 - \dots - y_n^2$

Hierbei ist  $n-k =: l$  der Index von  $(D^2 f)(0)$ .

Beweis: " $\Leftarrow$ " ist klar, denn  $D^2(f(\psi(0)))$

$$\left[ \begin{array}{cccc} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ & & & & -1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & -1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \} k \\ \} l \end{array}, \text{ also Rang } D^2(f(\psi(0))) = n$$

und daher ist auch  $\text{Rang } D^2 f(0) = n$  (und natürlich auch  $\text{Index}(D^2 f(0)) = l$ ).