

Theoretische Informatik I

11. Übung

Geben Sie die Lösungen der Aufgaben 1, 3c und 3d bitte bis zum 15.01.2010 bei Ihrem Übungsleiter ab.

1. Aufgabe: Zeigen Sie durch Abzählen:

In jedem ungerichteten Graphen $G = (V, E)$ gibt es einen Schnitt (S_1, S_2) , in dem (mindestens) die Hälfte aller Kanten liegen.

Hinweis: Betrachten sie alle möglichen Schnitte und überlegen Sie, zu wievielen dieser Schnitte eine Kante gehören kann.

2. Aufgabe: Versuchen Sie für die folgende Formel in 3 – KNF eine erfüllende Belegung der Variablen zu finden.

$$F = (a \vee c \vee d) \wedge (a \vee \bar{c} \vee d) \wedge (\bar{a} \vee c \vee d) \wedge (\bar{a} \vee \bar{c} \vee d) \wedge (b \vee c \vee \bar{d}) \wedge (b \vee \bar{c} \vee \bar{d}) \wedge (\bar{b} \vee c \vee \bar{d}) \wedge (\bar{b} \vee \bar{c} \vee \bar{d})$$

Verwenden Sie für die Suche die Idee aus der Vorlesung, nach einer Klausel zu verzweigen. Die Formel F enthalte eine Klausel C mit den Literalen x, y und z . Dann gilt:

$$F \text{ ist erfüllbar} \Leftrightarrow F|_{x=1} \text{ oder } F|_{x=0,y=1} \text{ oder } F|_{x=0,y=0,z=1} \text{ ist erfüllbar.}$$

- (a) Zeichnen Sie den Aufrufbaum.
- (b) Zeigen Sie, dass der Aufrufbaum bei diesem Vorgehen weniger als 2^n Blätter hat.

3. Aufgabe: Wir betrachten die Branch-and-Bound-Schranken S_1, \dots, S_4 der Vorlesung für das TSP.

- (a) Zeigen Sie für $i = 1, 2, 3$ $S_i(M) = S_i(M^t)$, wobei M^t die zu M transponierte Matrix ist.
- (b) Zeigen Sie $S_2(M) \leq S_3(M) \leq S_1(M)$.
- (c) Finden Sie eine Beispielmatrix M , für die $S_4(M) \neq S_4(M^t)$ ist und geben Sie jeweils den Wert der Schranke an.
- (d) Finden Sie eine Matrix M , so dass $S_4(M) < S_3(M) < S_4(M^t)$ gilt und geben Sie jeweils den Wert der Schranke an.
- (e) Zeigen Sie, $S_3(M) \leq \max\{S_4(M), S_4(M^t)\}$.

4. Aufgabe: Der offizielle Branch-and-Bound-Algorithmus am Beispiel des Handlungsreisenden funktioniert folgendermaßen:

- Es wird eine Art Breitensuche im Backtracking-Baum durchgeführt.
- Die Front des Breitensuchbaums wird in einem Heap (angeordnet gemäß der Schranke $S(M)$) gespeichert.
- Ist das Minimum im Heap echt kleiner als das Minimum der Kosten aller bisher gefundenen Rundreisen, wird der entsprechende Knoten im Backtracking-Baum expandiert.
- Anderenfalls wird der Algorithmus beendet.

Zeichnen Sie den Baum mit der Schranke $S(M) = S_4(M)$ aus der Vorlesung und der folgenden Matrix.

$$M = \begin{pmatrix} \infty & 10 & 15 & 20 \\ 5 & \infty & 9 & 10 \\ 6 & 13 & \infty & 12 \\ 8 & 8 & 9 & \infty \end{pmatrix}$$

Wählen Sie für die erste Verzweigung die Kante $(1, 2)$ und machen Sie eine interessante Beobachtung!