

Hier haben wir eine nette Anwendung
 auf das Max-2-Sat Problem (vgl. mit
 2.10.52): Man hat hier eine Formel
 wie $F = (x_1 \vee x_2) \wedge (\neg x_2 \vee x_3) \wedge x_1 \wedge (\neg x_1 \vee x_4) \wedge \dots$,
 und die Aufgabe ist es eine Belegung
 der Variablen zu finden, die die
 maximal mögliche # Klauseln von F
 wahr macht. Für Max-2-Sat
 Formeln gibt es Belegung, die $\geq \frac{3}{4}$
 aller Klauseln wahr macht, aber
 auch das heißt nicht, das Maximum
 zu finden. Dieses Ziel wird
 es sein einem Algorithmus mit
 Zeit $O(2^m)$, $k \leq 2$,
 $m = \#$ Variablen anzugeben.

Aufgabe: Man mache sich klar, warum irgendwelche betrachtete Verbesserungen oder auch lokale Suche hier nicht z. folgsprechend sind.

Q ungerichtet

Sei $A = (a_{ij})$ $1 \leq i \leq m$
 $1 \leq j \leq m$

keine Q $1 \leq i \leq m$
 $1 \leq j \leq m$

Adjazenzmatrix von Q . Man betrachte

die Matrix $\lambda \cdot A = (b_{ij})$ $1 \leq i \leq m$,
 $1 \leq j \leq m$

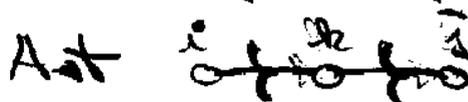
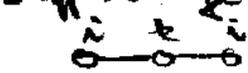
Was bedeutet dort der Eintrag $b_{i,j}$?

Es ist $i \rightarrow k \rightarrow j$

$$b_{i,j} = \sum_{k=1}^m a_{i,k} \cdot a_{k,j}$$

$$b_{i,i} = \sum_{k=1}^m a_{i,k} \cdot a_{k,i}$$

= # Wege $i \rightarrow k \rightarrow i$ = # des Wege von Q von



= $\# \text{Adj}(i)$

= # Wege von i nach j

mit Länge $(w) = 2$.

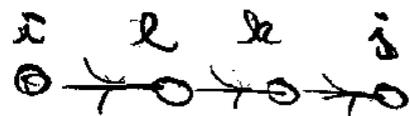
Bilden wir $A \cdot (A \cdot A) = (c_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$

Was bedeutet doch $c_{i,j}$?

$$c_{i,j} = \sum_{l=1}^3 a_{i,l} \cdot b_{l,j}$$

$$= \sum_{l=1}^3 a_{i,l} \cdot \left(\sum_{k=1}^3 a_{l,k} \cdot a_{k,j} \right)$$

$$= \sum_{l=1}^3 \sum_{k=1}^3 a_{i,l} \cdot a_{l,k} \cdot a_{k,j}$$



$l=j$ möglich $i \rightarrow j \rightarrow l \rightarrow j$

$l=i$ möglich $i \rightarrow i \rightarrow k \rightarrow j$

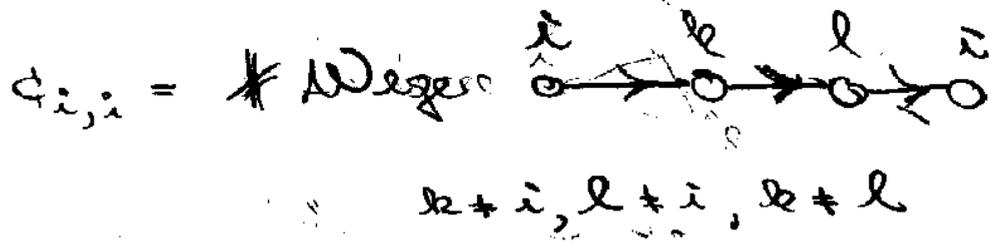
= # Wege $i \rightsquigarrow j$ mit

3 Schritten (d.h. Länge 3)

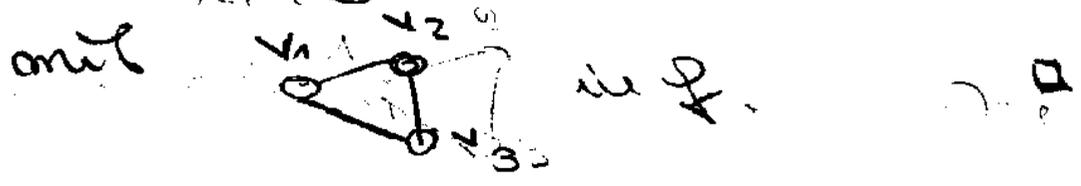
Uns interessiert der Fall $i=j$

Dabei $l \neq i, l \neq j, l \neq i, l \neq j$
 (da keine Kantenzweige) \square

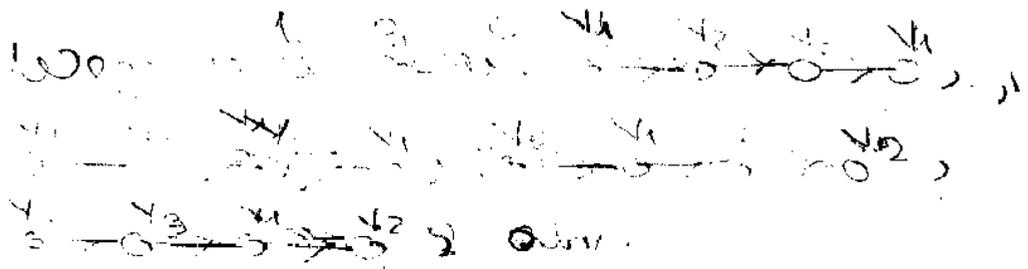
Also ist



Beobachtung: Ein Dreieck in \mathcal{G}
 ist eine Folge von 3 Knoten v_1, v_2, v_3

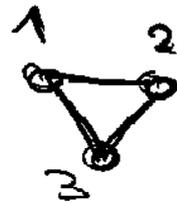


Ein \mathcal{G} mit 6 Knoten und 6 Kanten



(11.51)

Ein Dreieck, dessen



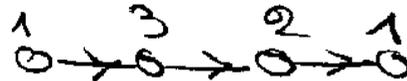
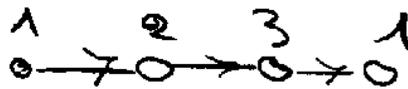
induziert

genau 6 Wege, die auf der

Diagonalen von $A \cdot (A \cdot A)$ gezählt

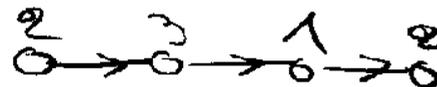
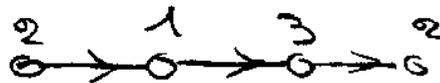
werden:

$c_{1,1}$



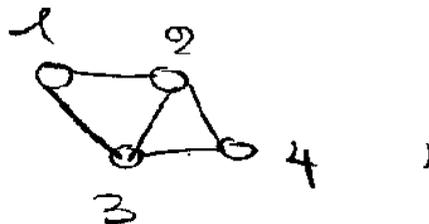
(2 ungerichtete)

$c_{2,2}$

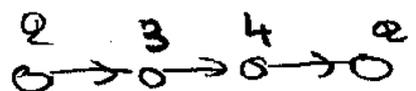
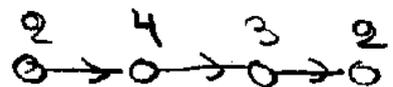


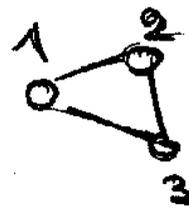
$c_{3,3}$ analog.

Habe ich noch



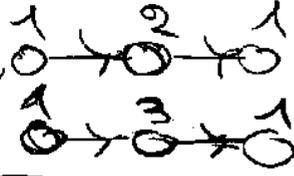
davon in $c_{2,2}$



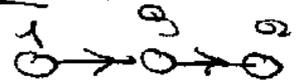
Beispiel: $G =$ 

(1.59)

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



$$A \cdot A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$



$$(A \cdot A) \cdot A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & \dots & \dots \\ \dots & 2 & \dots \\ \dots & \dots & 2 \end{pmatrix}$$

$A \cdot A \cdot A =$ total number of triangles $\sum_{i,j} c_{i,j} = 6$

bei einem Dreieck! Und

$$\sum_{i,j} c_{i,j} = 6 \cdot \# \text{Dreiecke.}$$

\Rightarrow # Dreiecke zählen in $O(m \log^2 n)$

Beachte: Einfach alle Dreiermengen

durchprobieren $O(m^3)$ und $\Omega(m^3)$,

da

$$\# \text{Dreiermengen} = \binom{m}{3} = \frac{m(m-2)(m-3)}{3!}$$

Wir übersetzen jetzt Max-2-Set

in das Problem Dreiecke zu

zählen!

Entscheidend ist die einmalige

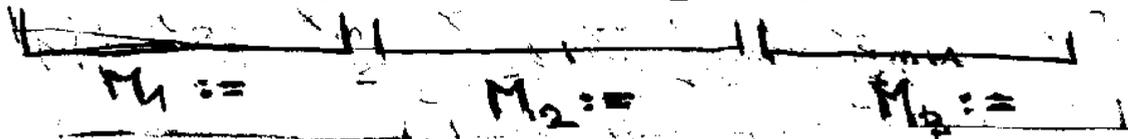
(nicht überzählige) Zerlegung des $\mathbb{N} \in \mathbb{N}$

Verteilung von m Variablen in 3

gleichgroße Mengen:

3 Mengen

$$x_1, x_2, \dots, x_{\lfloor m/3 \rfloor} \quad x_{\lfloor m/3 \rfloor + 1}, \dots, x_{\lfloor m/3 \rfloor + \lfloor m/3 \rfloor} \quad x_{\lfloor m/3 \rfloor + \lfloor m/3 \rfloor + 1}, \dots, x_m$$



(11.54)

Außerdem folgende Beobachtung:

Jede Erweiterungsklausel ist genau von
einer der folgenden Typen:

Typ 1 Ganz in M_1 oder eine

Literal aus M_1 , eine aus M_2

Typ 2 Ganz in M_2 oder eine

Literal aus M_2 , eine aus M_3 .

Typ 3 Ganz in M_3 oder eine

Literal aus M_3 , eine aus M_1 .

Damit summiert sich meines Problems:

Definition $((i_1, i_2, i_3))$ -2-Sat Problem

Eingabe: 2-KNF $F = \bigwedge_{i=1}^m C_i$
über Variablen x_1, \dots, x_m .

Frage: Gibt es Belegung $\alpha \in \{0, 1\}^m$, so
daß für $1 \leq j \leq 3$

$$i_j = |\{k \mid C_k \text{ vom Typ } j\}|$$

Alternativ: # derartige Belegungen.

F erfüllbar \Leftrightarrow Es gibt (i_1, i_2, i_3)

mit $\sum i_j = m$ so daß pos. Antwort

für das $((i_1, i_2, i_3))$ -2-Sat Problem.

klein im $O(m \cdot 2^m)$ lösbar. Aber
es geht besser.

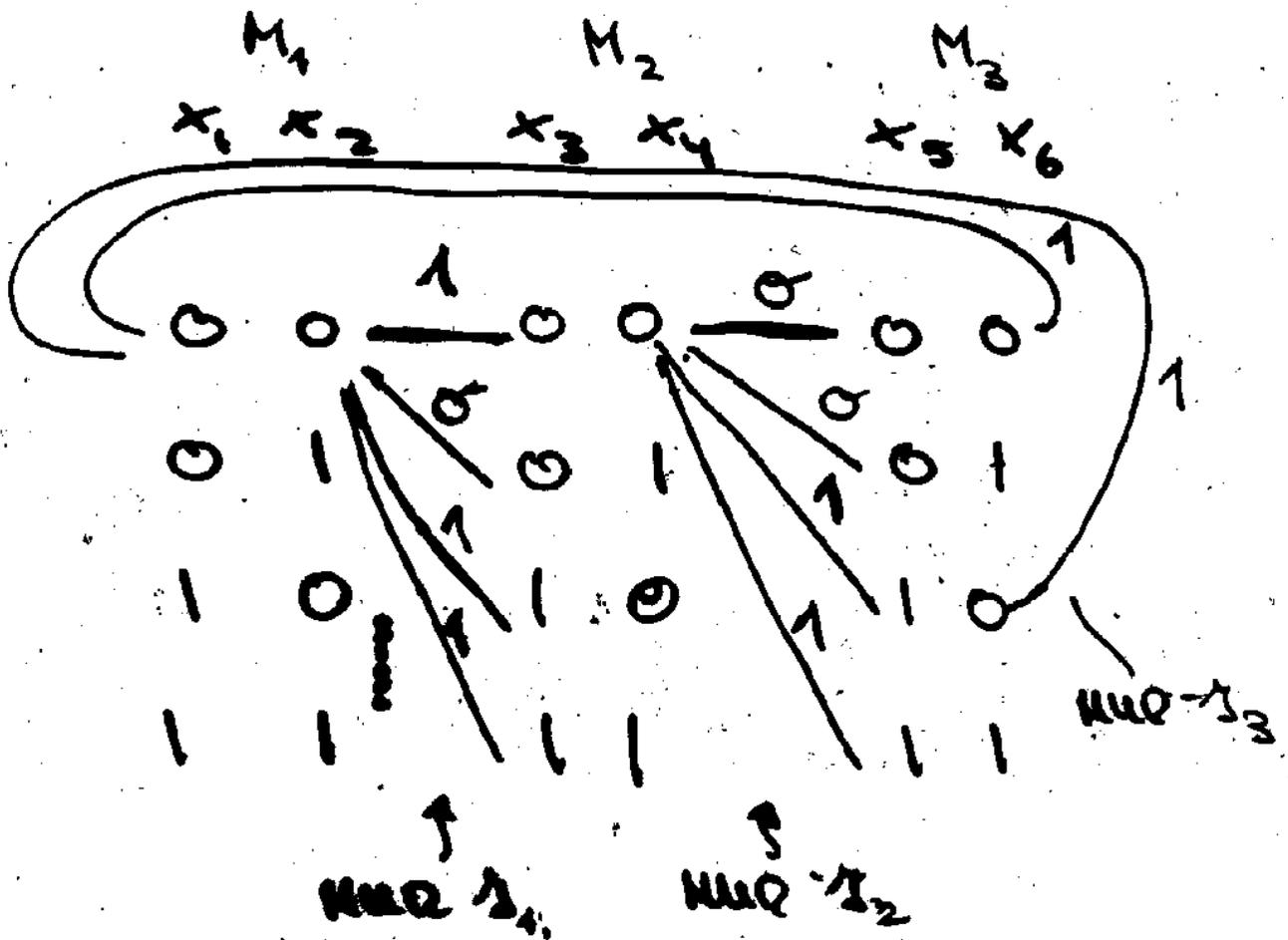
BEISPIEL ZUM

(115)

ALGORITHMUS

DAS (1,1,1)-Q-SAT PROBLEM.

$$F = (x_1 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_6) \wedge (x_1 \vee x_2) \\ \wedge (x_1 \vee \neg x_4) \wedge (x_4 \vee x_5)$$



$(\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3)$ - Q-SAT

DREIECKE SUCHEM.

Algorithmus $(i_1, i_2, i_3) - 2-3ab$

Eingabe: 2-fol $F = G_1 \dots G_m$

Tripel (i_1, i_2, i_3) ,

über x_1, \dots, x_m

Ausgabe: # Belegungen a so $d \in B$

$$i'_j = \{ b \mid a(G_j) = 1 \text{ und } G_j \text{ vom Typ } j \}$$

$$1. V_1 = \{ (b_1, \dots, b_{\frac{m}{3}})_1 \mid b_i \in \{0, 1\} \}$$

$$V_2 = \{ (b_1, \dots, b_{\frac{m}{3}})_2 \mid b_i \in \{0, 1\} \}$$

$$V_3 = \{ (b_1, \dots, b_{\frac{m}{3}})_3 \mid b_i \in \{0, 1\} \}$$

$$V = V_1 \cup V_2 \cup V_3, \text{ Knoten}$$

$$|V| = 3 \cdot 2^{\frac{m}{3}}$$

$$2. \text{ für each } b_i \in \{0, 1\} \text{ } \{ \dots \} // \text{ Typ } 1$$

3. ~~Erzeuge~~ (b_i) als Belegung a

von x_1, \dots, x_m

4. $g := \{g \in G_x \text{ vom Typ } 1, a(G_x) = 1\}$;

5. $\varphi g = i_1$

Kante $(b)_1 \xrightarrow{x_1} (c)_2$ erbaure.?

6. für each $(c,d) \in \{0,1\}^{\frac{1}{3}m}$ 

7. (c,d) als Belegung a von

$$x_{\frac{1}{3}m+1} \dots x_m$$

8. $g := \{g \in G_x \text{ vom Typ } 2, a(G_x) = 1\}$

9. $\varphi g = i_2$

Kante $(c)_2 \xrightarrow{x_2} (d)_3$?

10. Ebenso für each $d, b \in \{0,1\}^{\frac{1}{3}n}$ // Typ 3.

Analog.

11. $A := \text{Adjazenzmatrix}$ // $O(n^3)$ // Einträge.

12. $B := A \cdot A \cdot A$

13. Ausgabe: # Kanten ist $\frac{1}{6} \sum_i \sum_j b_{i,j}$

(11.50)

Laufzeit

$$10 \text{ of } \text{NP} \cdot \Theta(4^{\frac{1}{3}n} \cdot m)$$

P.0 Paar F durchgehen und zählen.

$$12. \quad \Theta(2^{\frac{1}{3}n} \cdot \overbrace{\log_2 n}^{< 3})$$

$$13. \quad \Theta(2^{\frac{1}{3}n})$$

$$\text{Also: } \Theta(2^{\frac{1}{3}n} \log_2 n), \text{ da}$$

$$\log_2 \frac{1}{12} n > 2 \text{ und } 4^{\frac{1}{3}n} = 2^{\frac{2}{3}n}$$

11.60

ALGORITHMUS (MAX 2-SAT)

EINGABE: $F = C_1 \dots C_M$ 2-KNF

ÜBER x_1, \dots, x_N

AUSGABE: #BELEGUNGEN b

FÜR DIE GILT

$$|\{x \mid b(C_x) = 1\}|$$

$$= \max \{|\{x \mid a(C_x) = 1\}| \mid a \in S, |S| \leq 2\}$$

1. FOR $\lambda \in \{1, 2, 3\} \leq M$?

2. $E[\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3] := (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ - 2-SAT
MIT F

3. SUCHE DEN EINTRAG

$$E[\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3] > 0 \text{ AUF,}$$

WO $\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3$ MAXIMAL.

$O(2^{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3})$ GERE IHN AUF.

11.62

Als nächstes wird das Problem
des Auswahl (selection) behandelt.

Gegeben sei ein

array $A[1, \dots, m]$ of "vergleichbarer
Datentyp"

und eine Zahl i , $1 \leq i \leq m$. Gesucht
ist das i 'te größte Element

(= das Element, das bei einer Sortierung
von $A[1], \dots, A[m]$ an der i 'ten Stelle
steht.)

• Ist $i=1$, $i=m$, dann klar
in Linearzeit $O(m)$.

• Ebenso für $i \leq b$, b konstante
unabhängig von m in $O(m)$
($O(b \cdot m) = O(m)$ wenn b
konstant)

• Was ist bei $i = \frac{m}{2}$?

Sortieren braucht $O(m \cdot \log m)$.

Tatsächlich führt divide-and-conquer zu $O(n)$ für alle i . Inverted eine Algorithmus ähnliches wie Quicksort und konsequenterweise $O(m^2)$ nur wartet daer.

Select(1, m, i) // linkes Rand, rechtes
// Rand, i, $1 \leq i \leq m$.

1. if $1 = m$; { Ausgabe "A[i]"; return; }

2. $a_i = A[j]$ für ein gewähltes j
// Pivotelement

3. $B_1 :=$ die Elemente von $A[1, \dots, m]$,
die $\leq a$ sind

$b_1 :=$ die # dieser Elemente

if $i \leq b_1$; { // Hier $b_1 \geq 1$ da

$A[1, \dots, b_1] := B_1$; // $i \geq 1$.

Select(1, b_1 , i); return

}

4. $B_2 :=$ die Elemente von A , die
 $> a$ sind;

$b_2 :=$ die # dieser Elemente;

$$\lambda[A_1, \dots, b_2] := B_2;$$

$$\text{Select}(1, b_2, i - b_1) \quad // i - b_1 \geq 1 \text{ und}$$

$$// i - b_1 \leq b_2;$$

$$// \text{da } i \leq b_1 + b_2 = m$$

$$// b_2 < m, \text{ da } b_1 \geq 1. \quad \square$$

Korrektheit: Induktion über m :

$m = 1$, dann $i = 1$, da $1 \leq i \leq n$, dann \checkmark .

$m = 2$, dann etwa $i = 2$, dann

wenn $\lambda[1] = \lambda[2]$ wird $b_1 = 2$

\rightarrow Endrekursion. Auch wenn

$\lambda[1] < \lambda[2]$ und $a = \lambda[2]$.

\rightarrow Man muß da Pivotwert raus-
 nehmen (vgl. QuickSort)

11.65

Also müsste man nur 3. ändern.

3. $B_i :=$ die Elemente von $A \leq a$,

$b_i :=$ die # dieser Elemente;

$A[1, \dots, b_i] := B_i;$

→ auf $b_i = i$; Ausgabe "a"; rekursiv

select(1, $b_i - 1$, i)

Dann kann 1. auch entfallen.

Also noch einmal zur Korrektheit:

$m = 1$, dann v (auch ohne 1.)

$m = 2$, $A[1] = A[2]$, $i = 2$, $j = 2$

dann $b_1 = 2$, $b_1 = i$ ✓

Falls kein $i = 1$, dann rekursiv

mit A' umverändert select(1, 1, 1).

Jetzt beliebiges m . Ind. Vor für $m' < m$ und alle $i', 1 \leq i' \leq m'$.

Falls $b_1 = m$, dann falls $i = m \checkmark$, falls $i < m$, dann \checkmark nach Ind.-Vor.

Falls $b_1 < m$, dann falls $i = b_1 \checkmark$, falls $i < b_1$, dann $b_1 > 1$ dann

selech $(1, b_1 - 1, i)$ sinnvoll, Ind.-Vor \checkmark , auch wg. Setzung von A. Ist

man aber $i > b_1$, dann $i = b_1 + (i - b_1)$

und selech $(1, b_2, i - b_1)$ sinnvoll, Ind.-Vor \checkmark auch wg. Setzung von A.

(Bem. $b_2 \leq m$, da $b_1 \geq 1$ und $b_1 + b_2 = m$.)

(Bem. $b_2 \leq m$, da $b_1 \geq 1$ und $b_1 + b_2 = m$.)

Komplexität.

$F(m) :=$ worst-case Zeit für

selech $(1, m, i)$, wobei

$A \in \{1, \dots, m\}$ und i beliebig.

Sei $T(n)$

$T(n)$ = Zeit von $\text{select}(A, n, i_0)$,
 wobei $A_0[1, \dots, n]$ zugriffsbar
 und eine feste Wahl von j
 (etwa $j=1$).

Dann gilt für ein konstantes d , geeignet

$$T(n) \leq d \cdot n + T(n-1)$$

oder

$$T(n) \leq d \cdot n + T(n-2)$$

oder

$$T(n) \leq d \cdot n + T(n-3)$$

}

oder

$$T(n) \leq d \cdot n + T(2)$$

oder

$$T(n) \leq d \cdot n + \text{Bei } i_1 = i_0 + i$$

// Zeit für Ausgabe

// im d .

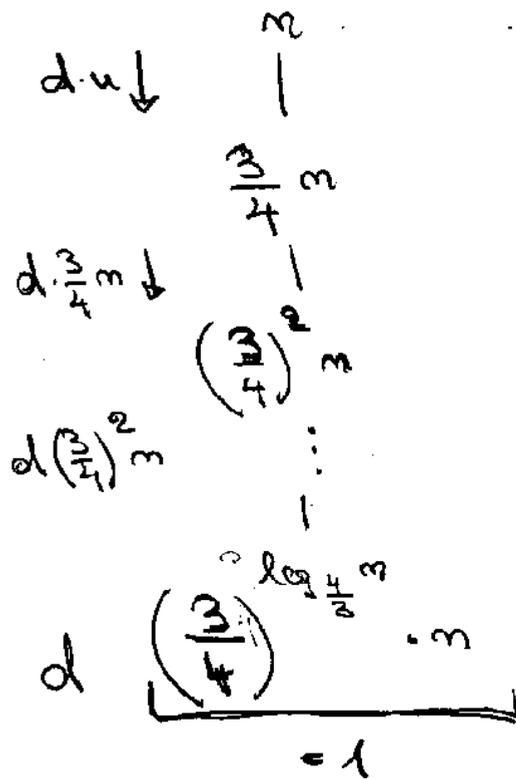
U. 68

Also

$$\begin{aligned}
T(n) &\leq d \cdot n + \text{Max}_{1 \leq i \leq n} T(n-i) \\
&= d \cdot \left(\sum_{i=0}^{n-1} (n-i) \right) + T(0) \quad T(1) = d \\
&= \frac{1}{2} n(n+1) \quad \text{, besser geht's auch nicht.}
\end{aligned}$$

Nehmen wir einmal an

A würde immer nur $\frac{1}{4}$ kleiner, dann klappt das:



Tiefe des Baums:

$$\log_4 \frac{1}{2} n$$

$T(u)$ = Zeit beim Aufbruch

$$T(m) = \sum_{i=0}^{\log_4 m} \left(\frac{1}{4} \right)^i \cdot d \cdot u$$

3/4

$$\sum_{i=0}^{\infty} \left(\frac{3}{4} \right)^i \cdot d \cdot m = \frac{1}{1 - \frac{3}{4}} \cdot d \cdot m$$

Konvergenz = 1 Geometrische Reihe

$$= \frac{1}{\frac{1}{4}} d \cdot u = O(m) = O(n)$$

Also linear und besser kann es bei beliebigem i nicht sein!

Ziel: Bestimmung des Pivotelements $a = A[i, j]$ so, daß immer ein linearer Anteil abgepalten wird. Also a nicht im kleinsten Viertel (Fünftel, ...) und a nicht

die größten Viertel, (Fünftel, ...)

11.70

wenn A geordnet wäre.

Idee: Wir gestalten uns dazu

mehrere rekursive Aufrufe,

ein $\text{Select}(1, m, i)$ und zwar

von Typ

$\text{Select}(1, c \cdot n, -), \text{Select}(1, c' \cdot m, -)$,

wobei $c + c' \leq 1$. Das führt

bei linearem Zusatzaufwand

für das Divide und Conquer

ans

$T(m) :=$ worst-case Zeit von
 $\text{Select}(1, m, -)$

Bei

U. 21

$$T(m) \leq d \cdot m + T(\overbrace{q}^{< m}) + T(\overbrace{q'}^{< m})$$

Bei einem q hinreichend groß,
aber konstant, dann impliziert

$$T(cu) \leq fcu, \quad T(c'u) \leq f'c'u,$$

d.h.

$$\begin{aligned} T(m) &\leq d \cdot u + fcu + f'c'u \\ &= d \cdot u + f(q+q')u \\ &\leq f \cdot m, \quad \text{für } u \end{aligned}$$

sofern

$$d + f \cdot (q + q') \leq f$$

$$\Leftrightarrow d \leq f(1 - (q + q'))$$

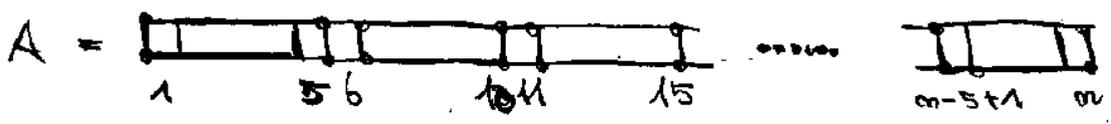
$$\Leftrightarrow \frac{d}{1 - (q + q')} \leq f. \quad \text{Und } f \text{ kann}$$

$\frac{d}{1 - (q + q')} \leq 1!$

dieses gewählt werden

11.72

Also zur Bestimmung des Pivotelements
a folgende Idee: Einteilung



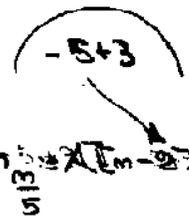
Teile der Länge 5. Dann sortiere
jeden Teil alleine

$$A[1-5], A[6-10], \dots, A[m-5+1, \dots, m]$$

für sich. Dann nehme aus jedem

Teil das mittlere Element (Median).

Also, bei sortierten Fünfern:



$$m_1 = A[3], m_2 = A[8], \dots, m_{\frac{n}{5}} = A[m-2]$$

~~Das sind~~ $\frac{n}{5}$ viele Elemente m_i .

Angenommen wir haben von diesen

$\frac{n}{5}$ Elementen den Median, also D.h.
a ist das

BEISPIEL

11.73

A = | 1 | 3 | 7 | 10 | 5 | 2 | 8 | 13 | 27 | 31 | 3 | 5 | 6 | 7 | 11 |
| 105 | 4 | 22 | 11 | 12 | 18 | 3 | 16 | 17 | 1 |

NACH SORTIERUNG DER FÜNFER

$M_1 =$ $M_2 =$
A = | 1 | 3 | 5 | 7 | 10 | 2 | 8 | 13 | 27 | 31 |
 $M_3 =$ $M_4 =$
| 3 | 5 | 6 | 7 | 11 | 1 | 11 | 12 | 27 | 105 |
 $M_5 =$
| 1 | 4 | 15 | 16 | 17 |

ARRAY DER 5'ER MEDIANE

M = 5 13 6 12 15

MEDIAN DER MEDIANE (REKURSION)

A = 12

PIVOTELEMENT FÜR DAS WEITERE.

$M_1, M_3, M_4 \leq A$

$M_2, M_5 > A$

das $\frac{m'}{2}$ 'te Element bei m' gerade,

das $\lceil \frac{m'}{2} \rceil$ Element bei m' ungerade.

11.74

Dann gilt, daß ~~minimale~~ ~~zu~~

dem deren Teil A von

$A \in [5 \cdot j \cdot m + 1, \dots, 5(j+1)m]$ von A weis über,

deren Median $m_{j+1} \leq a$ ist,

mindestens $\frac{1}{2}$ Elemente $\leq a$

sind, nämlich m_{j+1} und die

beiden kleineren (die beiden

größeren können auch noch $\leq a$

sein - egal). Viertel

Elemente sind damit $\leq a$.

Also wir haben sicher

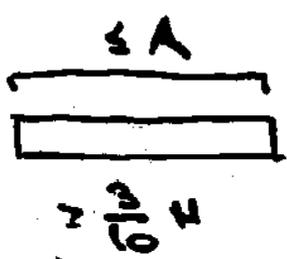
$$\geq \frac{m'}{2} = \frac{3m'}{10} \text{ Elemente } \leq a \text{ und}$$

$$\text{ebenso } \geq \frac{3}{10} m \text{ Elemente } \geq a.$$

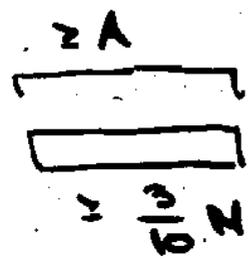
BEISPIEL

A - MEDIAN DER
FÜNFER MEDIAHE

A STEHT FOLGENDER MASSEN,
WOENN DAS ARRAY SORTIERT IST.



A



KLEINES PROBLEMCHEN:
GLEICHE ELEMENTE
IM ARRAY!

ANNAHME: JEDES ELEMENT
NUR GENAU EINMAL
IM ARRAY.

Algorithmus (Linearer Select)

11.7.6

$LS(A, i)$ § // $A = A[1, \dots, m]$, alle
// Elemente verschieden, $1 \leq i \leq m$,
// m durch 10 teilbar.

1. if $m \leq 1000$ §

§ partitioniere und i 'tes Element
zurückgeben; return. // Ende der
§ // Rekursion

2. for $1 \leq j \leq m/5$ §

§ partitioniere $A[(j-1) \cdot 5 + 1, \dots, j \cdot 5]$,

$B[j] = A[(j-1) \cdot 5 + 3]$

// $B[j]$ = Median des
// j 'ten 5'er Teils
// von A .

3. $a := LS(B, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{5} m)$ // Rec.

↑
Pivotelement!

// m durch 10
// teilbar.

11.77

4. $B_1 =$ die Elemente von A ,
die $\leq a$ sind;

$b_1 :=$ die # dieser Elemente;

if $b_1 = i$ (, Ausgabe in A ;

Rückgabe von a_1 ; und
return

↳ # - Element

5. if $a \leq b_1 - 1$ // $b_1 - 1 \leq m$

Fülle B_1 oberhalb $b_1 - 1$ mit a auf
damit die Länge durch a
teilbar wird.

Rückgabe $L_f(B_1, i)$; return;

↳

6. if $i > b_1$;

daselbe wie oben mit B_2 ;

Rückgabe von $L_f(B_2, i - b_1)$;

return;

↳

// $b_1 \neq 1$ wichtig
// daß $a = AL_1$!

STRUKTUR DES AUFGABENBAUHS

$L_2(A, I) \quad A = A(L_1, \dots, L_n)$

WIRD ER-
WÄHNUNG
DES P-ten
ELEMENTS IN A

$\frac{1}{2}$ N ELEMENTE
 $\frac{1}{2}$ N ELEMENTE

$L_2(B_0, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} N)$

$L_1(B_0, 1)$

$\frac{1}{2}$ N ELEMENTE
 $\frac{1}{2}$ N ELEMENTE

$L_2(B_0, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} N)$

(B_0) MIT $\frac{1}{2}$ N ELE-
MENTEN

$L_2(B_0, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} N)$ $L_1(B_0, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} N)$

$\frac{1}{2}$ N ELEMENTE
PIVOTELEMENT
FÜR B_0

$> \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}$ N ELEMENTE

11.73

Nun ist $\frac{1}{5} + \frac{7}{10} = \frac{9}{10} < 1$

und also lineare Laufzeit zu erwarten.

Für $m \leq 1000$ ist

$$T(m) \leq d$$

bei einer geeigneten Konstante d .

Für $m > 1000$ bekommen wir

100% Teilbarkeit durch 10.

$$T(m) \leq d \cdot m + T\left(\frac{1}{5}m + 5\right) + T\left(\frac{7}{10}m + 9\right).$$

Median $\frac{1}{5}m + 5$ oder B_1 oder B_2 des Medians

Nun ist bei $m > 1000$

$$5 \leq \frac{1}{200} \cdot m \quad 9 \leq \frac{1}{100} \cdot m$$

(1180)

Also bei $n > 1000$

$$T(n) \leq d \cdot n + T\left(\left(\frac{1}{5} + \frac{1}{100}\right)n\right) + T\left(\left(\frac{7}{10} + \frac{1}{100}\right)n\right)$$

$$\leq d \cdot n + \overbrace{f \cdot \left(\frac{8}{10} + \frac{1}{100}\right)n}^{< 1}$$

$$\leq f \cdot n =$$

$$= O(n).$$

wobei $f \cdot \frac{8}{100} > d$.

also $f > \frac{100}{8} \cdot d > d!$

Auch wenn

$$\frac{1}{5} + \frac{1}{100} n \leq 1000!$$