

10.61

Definition (TSP, Zobline des Handlungsverlaufs)

gegeben: Gewichteter, gerichteter Graph.

gesucht: Eine Rundreise (- einfacher Kreis),

so dass:

- Enthält alle Kanten.
- Summe der Kosten der behandelten Kanten minimal.

□

Graph mit Distanzmatrix gegeben.

($\infty \Leftrightarrow$ keine Kante). Etwa,

$$M = (m_{ij})$$

$1 \leq i, j \leq 4$

				Zeile
				1
				2
				3
				4
				Spalte \rightarrow 1
∞	10	15	20	2
5	∞	2	10	3
6	13	∞	12	4
8	8	3	∞	3

10.62

Die Kosten des Rundreises $R = (1, 2, 3, 4, 1)$
sind

$$k(R) = r(1, 2) + r(2, 3) + r(3, 4) + r(4, 1) \\ = 15 + 9 + 12 + 8 = 32$$

Für $R' = (1, 2, 4, 3, 1)$ ist $k(R') = 35$.
Ist das minimal?

1. Vorschlag: Knoten 1 festhalten,
alle $(n-1)!$ Permutationen auf $2, \dots, n$
aufzählen, jeweils Kosten ermitteln.

Zweit

$$\Omega((n-1)! \cdot n) = \Omega(n!) \geq \left(\frac{n}{2}\right)^{\frac{n}{2}} \\ = 2^{((\log n) - 1) \cdot \frac{n}{2}} \\ = 2^{\frac{(\log n) - 1}{2} \cdot n}$$

Beschränke:

$$n^n = 2^{(\log n) \cdot n} \\ = 2^{\Omega(\log n) \cdot n} \gg 2^n$$

$$n! \geq 2^{\frac{\log n - 1}{2} \cdot n}$$

$n! \ll n^n$. $\frac{1}{2}$ im Exponenten!

10.63

2. Vorschr.: greedy. gebe zuerst jeweils nächsten Knoten, der noch nicht vor kommt (durch Pfeil).

Im Beispiel mit Startknoten 1

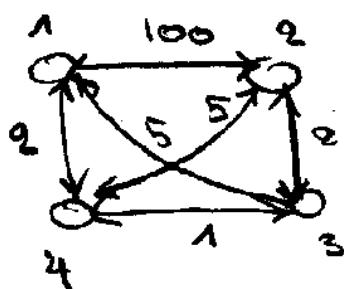
$$\varrho = (1, 2, 3, 4, 1), \quad k(\varrho) = 39$$

nicht optimal. Tel Startknoten 4

$$\varrho' = (4, 2, 1, 3, 4), \quad k(\varrho') = 35,$$

optimal.

Aber: Greedy gefäß es einzigeid in die Lne:



greedy:

$(2, 3, 4, 1, 2)$ Kosten = 105

$(3, 4, 1, 2, 3)$ "

$(4, 3, 2, 1, 4)$ "

$(1, 4, 3, 2, 1)$ "

Grenze ist $\overset{1}{\leftarrow} \overset{2}{\rightarrow} 0$ dabei. Optimal ist $(1, 4, 2, 3, 1)$ Kosten 14. Dies ist $\overset{100}{\leftarrow} \overset{2}{\rightarrow} 0$

10.64

nicht greedy, sondern mit Voraussetzung (!) gewählt. Tatsächlich fü. TSP nur Exponentielzeitalgo-
ritmen bekannt.

Weiter führt diese Backtracking.
Wir verzögern nach dem Vorkommen einer Kante im Pfad diese. Das ist korrekt, denn: Entweder eine optimale Rundreise enthält diese Kante \rightarrow oder sie nicht.

gehe nun auf unser Beispiel von §. 10.61. Nun habe ich die aktuelle Matrix

$$M = \begin{pmatrix} \infty & 10 & 15 & 20 \\ 5 & \infty & 2 & 10 \\ 6 & 13 & \infty & 12 \\ 8 & 8 & 2 & \infty \end{pmatrix}. \quad 10$$

Wählen nun jetzt zum Beispiel

10.65

die Kante $\overset{2}{0} \rightarrow \overset{3}{0}$, dann
gibt:

- keine Kante $\overset{2}{0} \rightarrow \overset{3}{0}$, $v+2$
braucht noch betrachtet werden
- keine $\overset{2}{0} \rightarrow v+3$
- Nur $\overset{3}{0} \rightarrow \overset{2}{0}$.

D.h. wir suchen eine optimale
Reise in

$$H' = \begin{pmatrix} \infty & 10 & \infty & 20 \\ \infty & \infty & 3 & \infty \\ 6 & \infty & \infty & 12 \\ 8 & 8 & \infty & \infty \end{pmatrix} \quad \downarrow$$

Alle nicht mehr benötigten Kanten
stehen auf ∞ .

Ist dagegen $\overset{2}{0} \rightarrow \overset{3}{0}$ mit gewählt,
dann

$$H' = \begin{pmatrix} \infty & 10 & 15 & \downarrow 20 \\ 5 & \infty & \infty & 10 \\ 6 & 13 & \infty & 12 \\ 8 & 8 & 2 & \infty \end{pmatrix}$$

Buchstabebezeichnung für unser Beispiel

H von S. 10. 61

Mit H (2,3)

H von oben

H von unten

H von rechts

...

8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8

H von links

...

8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8
8 8 8 8 8 8

Quadranten
zu finden.

Vektoren 43.

Quadranten \rightarrow 1, 2, 3, 4
Zeile und Spalte
gut zu verstehen

gut zu verstehen
 $< \infty$ mehr möglich

(10.61)

10.67

Algorithmus (Backtracking für TSP)

Eingabe: $M = (M_{(u,v)})_{1 \leq u, v \leq m}$

Ausgabe: Eine optimale Rundreise
dargestellt als 1-Multiplikation
von M .

$\text{TSP}(M)$ // Da liefert $O(n^2)$ Zeit.
// M wird übergeben.
/ (wobei? nötig?)

1. If M stellt Rundreise dar
return (M , kosten von M)

2. If M hat keine Rundreise $< \infty$
return (M, ∞)
/ Eine Zelle
/ voller ∞ , eine Spalte
(voller ∞ ,

3. Wähle (u,v) , u,v mit $M(u,v) < \infty$,
wobei ~~u,v nicht Teil von Rundreise~~
~~Spalte oder Spalte von v mit ∞ bes.~~
~~Spalte von u mit ∞ bes.~~

10.68

4. $H' := H$ wählbar, so $\partial\beta$
 \xrightarrow{H} gewählt // vgl. S. 18 ff.

5. $H'' := H$ wählbar, $\partial\beta H(u, r) = \infty$.

6. Führe TSP (H') aus;

7. Führe TSP (H'') aus.

8. Vergleiche die Kosten;

~~Für alle~~ (r, s, h) , welche bei

~~die~~ β die Differenz der kleinen

Kosten und k diese Kosten sind.

Konkurrenz: Induktion über die

Einfüsse in $M = \infty$ (mindest

jedermann zu.) Es ist zunächst

$\mathcal{O}(2^{u(u-1)})$, $2^{u(u-1)} = 2^{\frac{u(u-1)}{2}}$

10.68

Verbesserung des backtracking
durch branch-and-bound.

Dazu: Fix-Pivot-Methode (= kürzestes Pfad-Baum):

$\underline{s(M)}$ = unter(?) Schranke der die
Kosten aller Pfade fest,
die M nicht unterschreien ergeben,
d.h. $\underline{s(M)} \leq$ Kosten aller Pfade
unter M im Baum.

Prinzip: Haben wir eine Pausette
der Kosten $\underline{s(M)}$ gefunden, dann
kann die weitere (Exploration)
der Kostenpfade mit $\underline{s(M)} + 1$
mehr.

Allgemein ist es immer so:

$S(k)$ rechte Schranke

bei Minimierungsproblemen

$S(k)$ obere Schranke

bei Maximierungsproblemen,

↓
Ein Max-k-Sat

weckt die Lusten der backtracking Bauer.

Wir gehen nun die möglichen $S(M)$'s

Es folgen diverse konkrete $S(M)$'s

bei uns backtracking bleibt an:

Bei unserer $S(k)$ -backtracking.

1) $M \cdot S_1(M)$ = minimale Kosten einer

Rundreise unter M.

(Das ist die beste (d.h. größte)

Schranke, aber nicht polynomial
zu erwähnen.)

10.7.8

2) $\Phi_1(M)$ = Summe der Kosten des über M gewählten Kastens.

Ist untere Schranke bei
 $\kappa(u,v) \geq 0$. (Das könnte
 mir aber noch auftreten, da
 Unterschied zu den übrigen Wegen
 (Wegos?))

Ist M = Kandidat des backtracking Baums,
 dann eine allgemeine $\Phi_2(M) = 0$,
 (sofern $\kappa(u,v) = \infty$ für alle u, v oder analog
 für Spalte).

$$3) \Phi_3(M) = \frac{1}{2} \cdot \sum_{u,v} \min \left\{ M(u,v) + M(v,u) \right\}$$

$\rightarrow u, v \in V$,

wobei $M = \text{Matrix der Kosten}$ ist.

Jedesmal das Kandidat,
 um ~~den~~ ~~die~~ Kosten v

zugehören: \rightarrow das zeigt dass
 lokale Optimum, wenn es
 einen Kosten v gibt.


Wieder ist $\frac{1}{2} \zeta(M)$ untere Schranke

Sei R eine Permutation unter k .

Dann gilt

$$k(R)$$

$$R = (1, v_1, \dots, v_{m-1}, 1)$$

=

$$\zeta(1, v_1) + \zeta(v_1, v_2) + \dots + \zeta(v_{m-1}, 1)$$

=

$$\frac{1}{2} (\zeta(1, v_1) + \zeta(v_1, 1) + \zeta(v_1, v_2) + \zeta(v_2, v_1) +$$

$$\dots + \zeta(v_{m-1}, 1) + \zeta(v_{m-1}, 1))$$

schreib um 1 nach rechts.

=

$$\frac{1}{2} \cdot (\underbrace{\zeta(v_{m-1}, 1) + \zeta(1, v_1)}_{+ \zeta(v_1, v_2) + \zeta(v_2, v_1)} +$$

$$+ \zeta(v_1, v_2) + \zeta(v_2, v_1) +$$

$$+ \zeta(v_1, v_3) + \zeta(v_3, v_1) +$$

+

$$\zeta(v_{m-2}, v_1) + \zeta(v_1, v_{m-2})$$

16.7.8

$$\geq \frac{1}{2} \cdot \sum_{\forall} \min \left\{ M(u,v) + M(v,w) \mid u, w \in V \right\}$$

Also $\mathbb{P}_3(M)$ leistbare Schaukel.

$\Leftrightarrow S_3(M) = \infty \Leftrightarrow$ Eine Zeile
oder Spalte volles ∞ .

(Ebenso fñr $\mathbb{P}_2(M)$).

Betrachten wir M von S. 10.6 und 10.61
mit eindimensionale $\mathbb{P}_2(M)$.

Kreis 1 zu 5 + 10 $\left(\begin{smallmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$
nicht zulässig,
anzahl aber nullte)

$v = 2$ 88 + 5 $\left(\begin{smallmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$

$v = 3$ 3 + 6 $\left(\begin{smallmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$
oder $\left(\begin{smallmatrix} 4 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$

$v = 4$ 10 + 8 $\left(\begin{smallmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$ oder
 $\left(\begin{smallmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{smallmatrix} \right)$

Also $S_3(M) = \frac{1}{2} \cdot 61 = 30,5$.

Wegen gewöhnlichen Kosten folgt $\text{f}_g(M) \geq 34$ (vgl. Kürzel)

$\text{f}_g(M) \geq 34$ für jede Reise R.

Jetzt $3 \rightarrow 3$ bei Wiederaufstellung davor

	1	2	3	4	
1	∞	10	∞	20	1
2	∞	9	9	∞	2
3	6	∞	∞	12	3
4	8	8	0	8	4

$$v=1 \quad 1 \geq 6 + 10 \quad (3 \rightarrow 1 \rightarrow 2)$$

$$v=2 \quad 9 \geq 8 + 9 \quad (4 \rightarrow 2 \rightarrow 3)$$

$$v=3 \quad 9 \geq 9 + 6 \quad (2 \rightarrow 3 \rightarrow 1)$$

$$v=4 \quad 11 \geq 10 + 8 \quad (3 \rightarrow 4 \rightarrow 2)$$

oder

$$(3 \rightarrow 4 \rightarrow 1)$$

Dann gilt $f_g(M) \leq (1, 6, 1, 2, 1, 2, 2)$

$$f_g(M) = \frac{1}{2}(16 + 17 + 15 + 10) = 34,$$

16.7.5

gegeben $\tilde{f}_1(M) = 2.$ Zeilen

zu zeigen $\tilde{f}_1(M) \leq \tilde{f}_2(M)$

4) Betrachten mit einer "allgemeinen Matrix"

$M = (M_{(u,v)})_{1 \leq u,v \leq m}$ - Alle "Ecken" ≥ 0

in Tabelle: alle Einträge ≥ 0 .

Wir haben eine Kette von $(M^{(k)})_{k=0}^m$ die
durch Umrechnen erhält die Werte
wirkt also $\forall k \quad M^{(k)}_{(u,v)} \geq 0$

$$k(R) = \frac{\sum_{i=1}^m R_i + \sum_{j=1}^m R_j}{m},$$

wählt zu geeignete Werte aus Tabelle,
alternativ

$$k(R) = s_1 + s_2 + \dots + s_m,$$

wählt $s_a =$ geeignete Wert auf Spalte
Zeile a . Wert pro Zeile mit gleicher

(10.7)

Dann gilt wieder Zeile

$$\begin{aligned} \underline{\underline{z}}_i^T(\underline{\underline{H}}) &= \text{min} \left\{ \underline{\underline{v}}(1,1), \underline{\underline{H}}(1,2), \dots, \underline{\underline{H}}(1,n) \right\} \\ &\quad + \text{min} \left\{ \underline{\underline{H}}(2,1), \underline{\underline{H}}(2,2), \dots, \underline{\underline{H}}(2,n) \right\} \\ &\quad \vdots \\ &\quad + \text{min} \left\{ \underline{\underline{H}}(n,1), \underline{\underline{H}}(n,2), \dots, \underline{\underline{H}}(n,n) \right\} \end{aligned}$$

nimmt aus jeder Zeile die kleinste Werte. Ist konkrete Schritte. Leider jetzt noch nicht alle Spalten vorkommen können wir noch besser machen.

Und zweitens: Sei also für $1 \leq u \leq n$

$$v_{iu} = \text{min} \left\{ \underline{\underline{v}}(u,1), \underline{\underline{v}}(u,2), \dots, \underline{\underline{v}}(u,n) \right\}$$

- kleinster Wert in Zeile u .

Was setzen

$$\underline{\underline{H}} = \begin{pmatrix} H(1,1) - v_{11} & \dots & H(1,n) - v_{11} \\ H(2,1) - v_{21} & \dots & H(2,n) - v_{21} \\ \vdots & & \vdots \\ H(n,1) - v_{n1} & \dots & H(n,n) - v_{n1} \end{pmatrix}$$

Alles ≥ 0 . Rio Zeile ein Eintrag = 0.

(16. 55)

Es gilt für jede Rundreise R auf M ,

$$k_R(R) = k_M(R) + \hat{S}_M^1(M) \geq \hat{S}_M^1(M).$$

Kosten in M Kosten in R . $\left. \begin{array}{l} \text{die Kosten in } M \\ \text{in } R \text{ sind alle } \\ \geq 0. \end{array} \right\}$

Setzt man \hat{R} in jeder Spalte eine 0

so gilt $k_R(\hat{R}) = \hat{S}_M^1(M)$ = die minimalen

Kosten einer Rundreise. Ist

dies nicht der Fall, steuert man
die Spalte mit den Kosten von \hat{R} .

Man setzt also

$\overbrace{\text{Spalte } u \text{ von } \hat{R}}$

$$\hat{S}_M^1 = \min \{ \hat{R}(1,u), \hat{R}(2,u), \dots, \hat{R}(n,u) \}$$

dann

$$\hat{R}'_i := \begin{pmatrix} \hat{R}(1,i) - \hat{S}_M^1 & \hat{R}(1,n) - \hat{S}_M^1 \\ \hat{R}(2,i) - \hat{S}_M^1 & \dots & \hat{R}(2,n) - \hat{S}_M^1 \\ \vdots & & \vdots \\ \hat{R}(n,i) - \hat{S}_M^1 & \hat{R}(n,n) - \hat{S}_M^1 \end{pmatrix}$$

Mindestens 2 0. Da Spalte eine 0, muss

Feile eine 0.

Für jede Rennstrecke R gilt \hat{M} gilt 0.78

$$k_{\hat{M}}(R) \geq k_A(R) + f_1 + \dots + f_m$$

Also haben wir insgesamt:

$$\begin{aligned} k_M(R) &= k_A(R) + \underbrace{f_1 + \dots + f_m}_{\text{wie } A} \\ &= k_A(R) + S_1 + \dots + S_m \end{aligned}$$

Im Falle ≥ 0

$$\geq f_1 + \dots + f_m + S_1 + \dots + S_m$$

Nach Definition offiziell:

$$S_4(M) = f_1 + \dots + f_m + S_1 + \dots + S_m$$

$$Einsatz: S_4(M) \geq S_3(M)$$

$$\text{Aufgabe: } S_4(M) \geq S_3(M) \geq S_2(M) \geq S_1(M)$$

$S_4(M) \geq S_3(M)$ ist nach \rightarrow
 siehe mittel \rightarrow offiziell.)

Hauptsie ist gelöst!

10.7.9

zu erläutern Eingangsbeispiel von S. 1061

$$M = \begin{pmatrix} \infty & 10 & 15 & 20 \\ 5 & \infty & 2 & 10 \\ 6 & 13 & \infty & 12 \\ 8 & 8 & 3 & 6 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} M_1 = 10 \\ M_2 = 5 \\ M_3 = 6 \\ M_4 = 8 \end{array}$$

$$\hat{M} = \begin{pmatrix} \infty & 0 & 5 & 10 \\ 0 & \infty & 4 & 5 \\ 0 & 4 & \infty & 6 \\ 0 & 0 & 1 & \infty \end{pmatrix} \quad s_1 = 0, s_2 = 0, s_3 = 1, s_4 = 5$$

$$\hat{\hat{M}} = \begin{pmatrix} \infty & 0 & 4 & 10 \\ 0 & \infty & 3 & 0 \\ 0 & 4 & \infty & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \infty \end{pmatrix}$$

Also $s_4(M) = 35 \geq s_3(M) = 31$.

Die Schranken lassen sich bei jeder Durchlaufreihenfolge des Backtracking.

Basis zum Rauschmelzen weiterer Teile verwenden.

16.80

Algorithmus (Offizieller broad-and-board)

Berechne die $f(\pi)$ im ~~broad~~ ^{ausgewählten} Fall des aktuellen Falls
Zum modifizierten Baume
im Heap geordnet nach $s(\pi)$
($s(\pi)$ = die verwendete Schwalbe)

Zu π an dem π mit $s(\pi)$
minimal weiterreisen. Mindest
gefährdene Rundreise vermerken.

Achelde, wenn $f(\pi) \geq$ Kosten
des kürzesten Reise falls π
 $s(\pi)$ minimal im Heap. \square

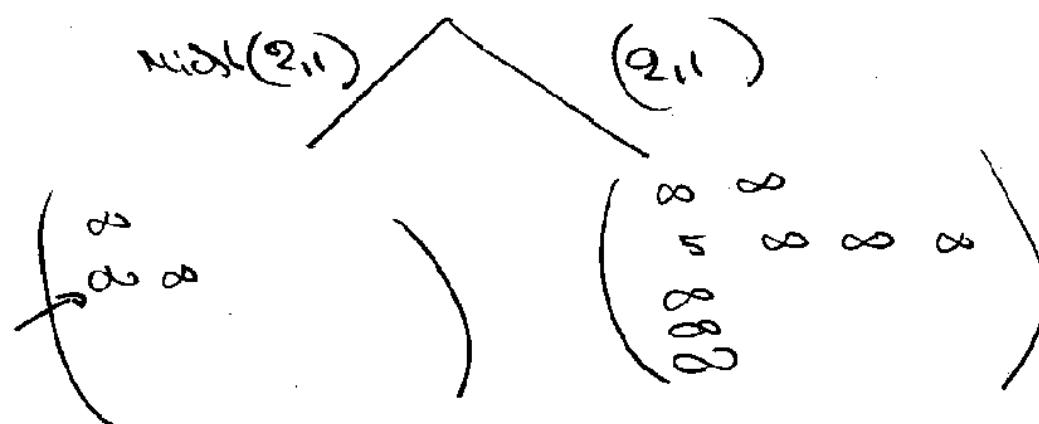
10.81

Offizielles Brand-act-boat

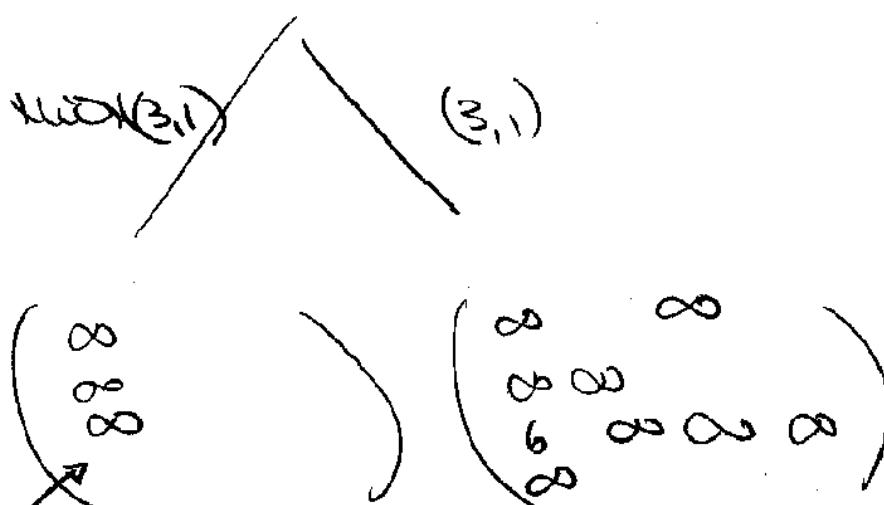
mit Beispiel von ₣ 10.61 und Schranken

$$\begin{pmatrix} \infty & 10 & 15 & 20 \\ 5 & \infty & ? & 10 \\ 6 & 13 & \infty & 12 \\ 8 & 8 & ? & \infty \end{pmatrix}$$

$$\text{Schranke} = 35$$



Nichts weiter 35!



Schranke 39

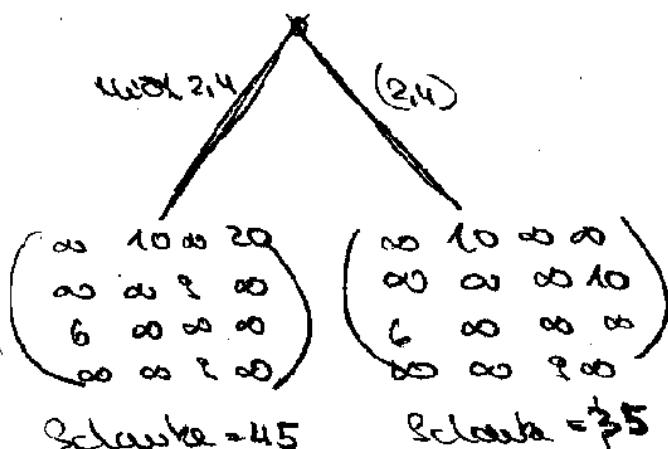
Schranke 34

: Nichts weiter

$$\left(\begin{array}{ccccc} 0 & 10 & 0 & 20 \\ 0 & 0 & 0 & 10 \\ 6 & 8 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \left(\begin{array}{ccccc} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

8	8	8	8	8
6	8	8	8	8
8	8	8	8	8
8	8	8	8	8
8	8	8	8	8

$$\text{Scheuerke} = 35.$$
$$(10+9+6+9+1=35)$$



Lokung mehr möglich, v.g. Schaukel

~~Autogate: Express bet. Bremen und~~

Marshall Nat., Blue Barn, 2B) 2nd
and
for \$4.
 $\phi_2(H) \geq \phi_2(M), S_3(H) = S_3(M).$