

10.99

Satz

Sei F beliebige aussagenlogische Formel.

Wir können zu F eine \exists -KNF g konstruieren mit:

• F erfüllbar $\Leftrightarrow g$ erfüllbar
(F, g erfüllbarkeitsäquivalent)

• Die Konstruktion läßt sich in Zeit $O(|F|)$ implementieren.

(Insbesondere $|g| = O(|F|)$) \square

Beachte: Durch Ausmultiplizieren

läßt sich jedes F in ein äquivalentes

F in KNF transformieren. Aber

- Exponentielle Vergrößerung möglich.
- keine \exists -KNF.

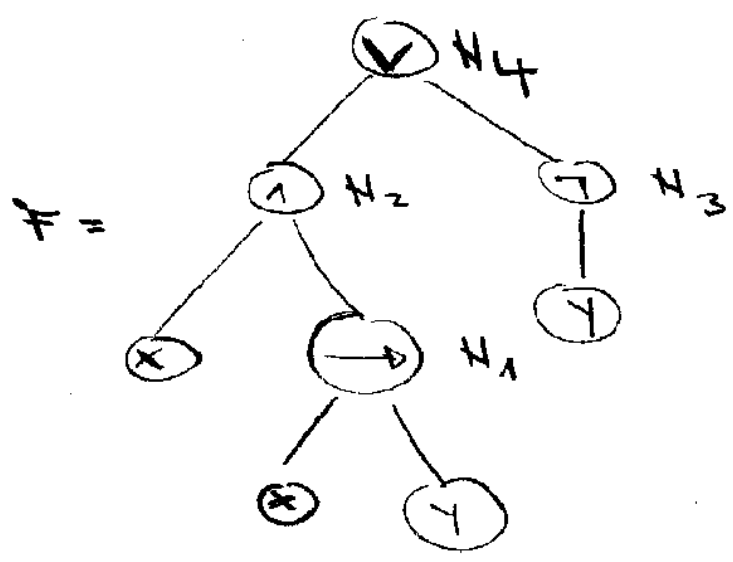
Beweis des Satzes:

Am Beispiel wird eigentlich alles klar. Der Trick besteht in der Einführung neuer Variablen!

$$F = (x \wedge (x \rightarrow y)) \vee \neg y$$

Schreiben F als Baum: Variablen

= Blätter, Operatoren = innere Knoten.



N_1, N_2, N_3, N_4 : neue Variablen. Für jeden inneren Knoten eine neue Variable.

Idee: H_i = Wert an den Knoten,
bei gegebener Belegung der oberen
Variablen x, y . Das drückt F^1 aus:

$$F^1 = (H_1 \leftrightarrow (x \rightarrow y)) \wedge (H_2 \leftrightarrow (x \wedge H_1)) \\ \wedge (H_3 \leftrightarrow \neg y) \wedge (H_4 \leftrightarrow (H_3 \vee H_2))$$

Es ist F^1 immer erfüllbar. Bräuerem
muss die H_i von unten nach oben zu
setzen. Aber

$$F^2 = F^1 \wedge N_4 \quad \begin{array}{l} \swarrow \\ \text{Variable des} \\ \text{Wurzel} \end{array}$$

erfordert, dass alle H_i richtig

und $H_4 = 1$ ist. Es gilt:

Ich $\models (F) = 1$ so können

mit einer Belegung b konstruieren,

in der die $b(N_i)$ richtig stehen,
so daß $b(F'') = 1$ ist. Ist

andernfalls $b(F'') = -1$, so

$b(N_4) = 1$ und eine kleine

Überlegung zeigt uns, daß

die $b(x), b(y)$ eine erfüllende Lösung
von F sind. □

3-KNF ist gemäß Prinzip auf
Seite 10, 13 zu bekommen. An-
wendung auf die Äquivalenzen. □

Frage: Warum kann man so
keine 2-KNF bekommen? φ

16.33

Davis Putman basiert auf dem Prinzip

F erfüllbar $\Leftrightarrow F_{|x=1}$ oder $F_{|x=0}$ erfüllbar.

(Versuchen mod. den Wert von x)

Haben nun eine 3-KNF, etwa

$$F = \dots \wedge (x \vee y \vee z) \wedge \dots$$

dann

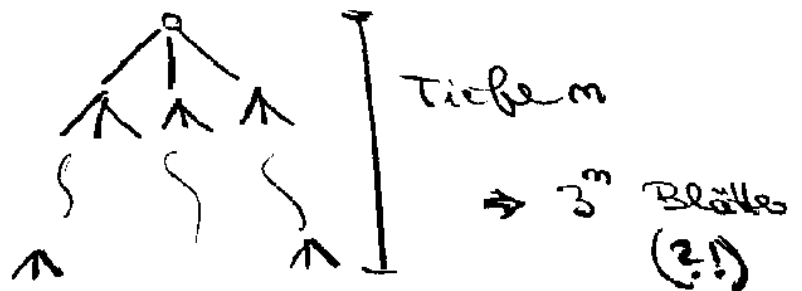
F erfüllbar

$\Leftrightarrow F_{|x=1}$ oder $F_{|y=0}$ oder $F_{|z=1}$

erfüllbar

(Versuchen mod. die Klausel).

Ein backtrack Algorithmus mod. diesen Ansatz führt zu einer Aufbaumstruktur des Sat



Aber es gilt auch:

F erfüllbar

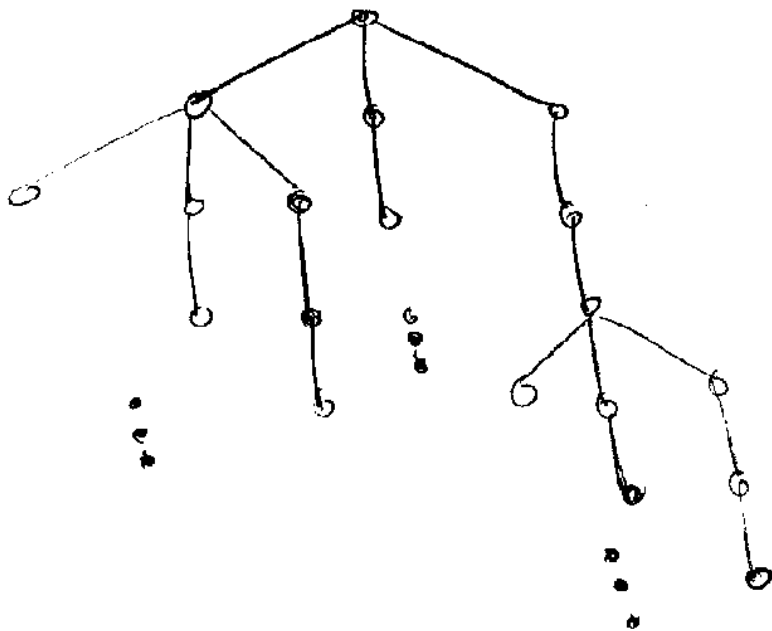
\Leftrightarrow

$F|_{x=1}$ erfüllbar

oder $F|_{x=0, y=0}$ erfüllbar

oder $F|_{x=0, y=1, z=1}$ erfüllbar.

Damit liefert sicheres in backtracking:



Bei wieder

$T(m)$:= maximale # Blätter bei
 m Variablen

dann gilt

$$T(m) \leq T(m-1) + T(m-2) + T(m-3)$$

für $m \geq m_0$, m_0 eine Konstante

$$T(m) \in d = O(1)$$

für $m < m_0$. Was ist das? \downarrow Löwe

$$T(m) = T(m-1) + T(m-2) + T(m-3)$$

Ansatz: $T(m) = c \cdot \alpha^m$ für

alle m groß genug. Dann

$$c \alpha^m = c \alpha^{m-1} + c \alpha^{m-2} + c \alpha^{m-3}$$

also $\alpha^3 = \alpha^2 + \alpha + 1$,

Wir zeigen: Für $\alpha > 0$ mit

$$\alpha^3 = \alpha^2 + \alpha + 1$$

gilt $T(n) = O(\alpha^n)$.

Sei $n < n_0$, dann

$$T(n) \leq d \cdot \alpha^n$$

für geeignete Konstante d , da $\alpha > 0$!

Sei $n \geq n_0$. Dann

$$\begin{aligned} T(n) &= T(n-1) + T(n-2) + T(n-3) \\ &\leq d\alpha^{n-1} + d\alpha^{n-2} + d\alpha^{n-3} \quad \text{Ind.-Vor. } n > 0 \\ &= d \underbrace{\alpha^{n-3} (\alpha^2 + \alpha + 1)}_{= \alpha^3 \text{ nach Wechsel von } \alpha} \\ &= d\alpha^n = O(\alpha^n). \end{aligned}$$

Genauso $T(n) = O(\alpha^n)$. Da

bei angegebener Argumentation
für jedes(!) $x > 0$ mit $x^3 = x^2 + x + 1$
gilt, daß es nur ein solches x
gibt! Es gibt ein solches $x < 1,8333$.

Dann ergibt sich, daß die
Laufzeit $O(|F| \cdot 1,8333^n)$ ist,
da die einzelnen Faktoren durch das
die konstruierte Faktor mit erfaßt
werden können. (12)

Frage: Wie genau geht das?

Beweis mir weiter verbessern,
diskutieren wir, was dortige
Verbesserungen bringen.

Haben

Zunächst ist der exponentielle Teil maßgeblich (zumindest für die Asymptotik, (n groß) der Theorie):

Es ist für $c > 1$ konstant und $\varepsilon > 0$ konstant (klein) und k konstant ($\geq \beta$)

$$n^k \cdot c^m \leq c^{(1+\varepsilon)m},$$

sofern $n \geq \beta$ genug, dann

$$c^{\varepsilon m} \geq c^{\log c \cdot k} = n^k$$

für $\varepsilon > 0$ konstant und $n \geq \beta$ genug (früher schon gezeigt).

Haben nun jetzt zwei Algorithmen

$$A_1 \quad \text{Zeit } 2^m$$

$$A_2 \quad \text{Zeit } 2^{\frac{1}{2}m} = (\sqrt{2})^m = (1,4\dots)^m$$

für dasselbe Problem. Betrachten
 wir eine vorgegebene Zeit x (fest)
 mit A_1 , können wir alle Eingaben
 der Größe n mit

$$2^n \leq 2^x, \text{ d.h. } n \leq \log_2 x$$

in Zeit x sicher bearbeiten. Mit A_2
 dagegen alle mit

$$2^{\frac{1}{2}n} \leq x, \text{ d.h. } \frac{1}{2}n \leq \log_2 x$$

$$\text{d.h. } n \leq 2 \cdot \log_2 x,$$

also Vergrößerung um konstanten
 Faktor! Lassen wir dagegen A_1
 auf einem neuen Rechner laufen,
 auf dem jede Instruktion 10-mal
 so schnell abläuft, so

10.40

$$\frac{1}{10} \cdot 2^4 \leq x \text{ d.h. } m \leq \log_2 10x \\ = \log_2 x + \log_2 10$$

neu bei Addition einer Konstanten.

Fazit: Bei exponentiellen Algorithmen schlägt eine Vergrößerung der Problemgrößenordnung weniger durch als eine Verbesserung der Konstanten c um c^m der Laufzeit.

Aufgabe: Führen Sie die Betrachtung des schnelleren Rechnens bei polynomialen Laufzeiten m^2 durch.

Haben uns das Literal x

aus F (d.h. $\neg x$ ist nicht dabei),

so reicht es $F/x=1$ zu betrachten.

Analoges gilt, wenn wir mehrere

Variablen gleichzeitig setzen:

Betrachten wir die Variablen

x_1, \dots, x_n und Wahrheitswerte

b_1, \dots, b_n für diese Variablen

und gilt

$$\mathcal{H} = F/x_1=b_1, x_2=b_2, \dots, x_n=b_n \in F$$

d.h. jede Klausel ϕ von \mathcal{H}

ist schon in F , d.h. wenn

das Setzen von einem $x_i = b_i$

verkleinert

10.42

eine Klausel ändert, gibt es
eine $x_j, \neg x_j$ in dieser Klausel,
das durch $x_j = b_j$ ersetzt wird,
so gilt

$$F \text{ erfüllbar} \iff H \text{ erfüllbar}$$

wie beim Komplexitätsbeweis der
pure literal rule, keine Betrachtung
möglich!

Wir sagen, die Belegung $x_1 = b_1, \dots, x_n = b_n$
ist ausreichend für F . Etwa

$$F = (x_1 \vee \neg x_2 \vee x_3) \wedge (x_2 \vee \neg x_3 \vee x_1) \wedge \dots$$

ohne $x_3, x_1, \neg x_2$

dann

$$F|_{x_1=0, x_2=0, x_3=0} \subseteq F$$

also $x_1=0, x_2=0, x_3=0$ ausreichend für F .
(zu \mathcal{F} fallen höchstens Klauseln weg.)

Algorithmus (Monien, Speckmann)

$\text{Mosp}(F) \quad ?$

1. if F offensichtlich leer; return "er";
2. if F offensichtlich unerfüllbar; return
"unerfüllbar";

3. Wähle eine kleinste Klausel $Q \in F$

$$Q = l_1 \vee \dots \vee l_n \text{ in } F;$$

// l_i Literal, x ,

\neg oder $\neg x$

4. Betrachte die Belegungen

$$l_1 = 1; \quad l_1 = 0, \quad l_2 = 1; \quad \dots$$

$$l_1 = 0, \quad l_2 = 0, \quad \dots, \quad l_n = 1$$

5. if eine der Belegungen autark in F ; ?

$b :=$ eine autarke Belegung;

return $\text{Mosp}(F|b) \quad ?$

6. Testei = $\text{NoSp}(F_i)$

bei $i = 1, \dots, n$ und

F_i jeweils durch

Setzen eines der obigen

// Hier ist

// keine der

// Belagregeln

// erlaubt

Belagregeln. return "erfüllbar",

wenn eine Aufw. "erfüllbar" gibt,

return "une-erfüllbar" sonst.

Wir beschränken uns bei der
Analyse der Laufzeit auf den

β -KNF Fall. Sei wieder

$T(m) = \#$ Blätter bei oberster

Klausel mit 3 Literalen

$T'(m) =$

"

≤ 2 Literalen.

10.45

Für $T(m)$ gilt:

$$T(m) \leq T(m-1)$$

(keine Belegung gefunden,
mindestens 1 Variable weniger)

$$T(m) \leq T'(m-1) + T'(m-2) + T'(m-3)$$

(keine weitere Belegung
gefunden, dann über Klauseln
der Größe ≤ 2) Alg.
nimmt immer kleinste
Klausel)

Ebenso bekommen wir

$$T'(m) \leq T(m-1)$$

$$T'(m) \leq T'(m-1) + T'(m-2) + \dots$$

(haben ≤ 2 er Klausel
ohne weitere Belegung)

Zwecke Verschwindens des \leq -Teilers
 muss $T(m), T'(m) \geq$ die alten $T(m), T'(m)$.

$$T(m) = d \quad \text{für } u \leq u_0, d \text{ konstante}$$

$$T(m) = \text{also } \{ T(m-1), T'(m-1) + T'(m-2) + T'(m-3) \}$$

$$\text{für } m > m_0$$

$$T'(m) = d \quad \text{für } m \leq m_0, d \text{ konstante}$$

$$T'(m) = \text{also } \{ T(m-1), T'(m-1) + T'(m-2) \}$$

Ziemlich müssen wir das Maximum

bestimmen. Dazu zeigen wir daß

$$\text{für } T(m) = T'(m) + T'(m-1)$$

$$S(m) = d \quad \text{für } m \leq m_0$$

$$S(m) = S'(m-1) + S'(m-2) + S'(m-3)$$

$$\text{für } m > m_0$$

$$S'(m) = d \quad \text{für } u \leq u_0$$

$$S'(m) = S'(m-1) + S'(m-2), \quad \text{für } m > m_0$$

10.48

gilt, d.h.

$$T(m) \leq \rho(m), \quad T'(m) \leq S'(m).$$

Ind. - Auf. v

Ind. - Schluß

$T(m)$

=

$$\max \{ T(m-1), T'(m-1) + T'(m-2) + T'(m-3) \}$$

≤

Ind. - Vor

$$\max \{ S(m-1), S'(m-1) + S'(m-2) + S'(m-3) \}$$

≤

Monotonie

$$S'(m-1) + S'(m-2) + S'(m-3)$$

=

$$S(m).$$

$$T(m)$$

=

$$\text{dlex } \{ T(m-1), T'(m-1) + T'(m-2) \}$$

≤ Ind - Var

$$\text{dlex } \{ S(m-1), S'(m-1) + S'(m-2) \}$$

=

$$\text{dlex } \{ \overbrace{S'(m-2) + S'(m-3) + S'(m-4)} = S'(m-1),$$

$$S'(m-1) + S'(m-2) \}$$

=

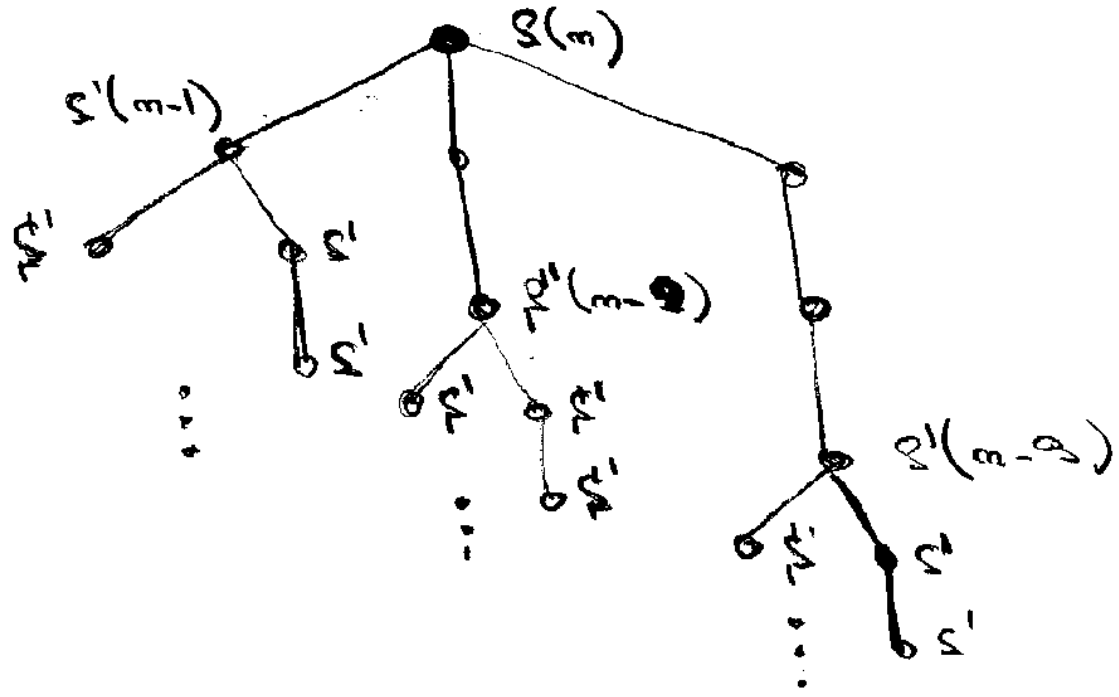
Induction

$$S'(m-1) + S'(m-2)$$

=

$$S'(m)$$

Das Rekursionsbaum für $S(m)$
hat nun folgende Struktur:



Ausatz $S'(m) = \alpha^m$

$$\alpha^m = \alpha^{m-1} + \alpha^{m-2}$$

\rightarrow
 $\alpha^2 = \alpha + 1$

Ist $\alpha > 0$ Lösung der Gleichung,

dann $f'(m) = O(\alpha^m)$

18.50

Sud.-Auf: $m \leq m_0 \vee \text{da } \alpha > 0$.

Sid.-Schluss:

$$f'(m+1) = g'(m) + g'(m-1)$$

$$\leq d_0 \alpha^m + c \cdot \alpha^{m-1} \quad \text{Sid.-Vor}$$

$$= c \alpha^{m-1} (\alpha + 1)$$

$$= c \alpha^{m-1} \alpha^2 \quad \text{weil von } \alpha$$

$$= c \cdot \alpha^{m+1} = O(\alpha^{m+1})$$

Dann auch $g(m) = O(\alpha^m)$

und Laufzeit von New. Sp $O(\alpha^m \cdot |F|)$

Für F in 3-KNF ist $|F| \leq (2m)^3$

also Zeit $O(\alpha^{(1+\epsilon)m})$ für m groß genug.

Es ist $\alpha < 1,681$.

Die Rekursionsgleichung von $S'(n)$ ist wichtig.

Definition

Die Zahlen $(F_m)_{m \geq 0}$ mit

$$F_0 = 1, F_1 = 1$$

$$F_m = F_{m-1} + F_{m-2} \text{ für alle } m \geq 2$$

heißen Fibonacci Zahlen. □

Es ist $F_m = O(1,681^m)$. □

Verwandt mit dem Erfüllbarkeitsproblem ist das Max-Sat- und Max-k-Sat Problem. Dort hat man als Eingabe eine Formel $F = C_1 \wedge \dots \wedge C_m$ in 3NF, und sucht eine Belegung a , so daß

$$|\{j \mid a(C_j) = 1\}| \text{ maximal}$$

ist. Für das Max-Ek-Sat Problem, d.h. jede Klausel besteht genau aus k verschiedenen Literalen hat man folgenden Zusammenhang.

Satz

Sei $F = C_1 \wedge \dots \wedge C_m$ eine Formel in 3NF mit m Klauseln. Sei $F = C_1 \wedge \dots \wedge C_m$

Formel gemäß Max-Ek-Sat, ($C_j = C_j$ ist zugelassen.) Es gibt Belegung a , so daß

$$|\{j \mid a(C_j) = 1\}| \geq \left(1 - \frac{1}{2k}\right) \cdot m$$

Beweis: Eine feste Klausel

$\phi \in \{\phi_1, \dots, \phi_m\}$ wird von wievielen Belegungen falsch gemacht?

$\leq 2^{m-b}$, $m = \#$ Variablen,

denn die b Literalen der Klausel müssen alle auf 0 stehen.

Also haben wir folgende Situation vorliegen:

	a_1	a_2	\dots	a_m	Bedeutet $a_i(\phi_1) = 1$ $\underbrace{\hspace{10em}}_{\substack{\geq 2^m - 2^{m-b} \\ = 2^m (1 - \frac{1}{2^b}) \\ \# \text{e pro Zeile.}}}$
ϕ_1	x			x	
ϕ_2		x	x	x	
\vdots			x	x	
ϕ_m			x	x	

$\# = \sum_{i=1}^m (2^m - 2^{m-b}) \cdot 1$

Zeilenweise Summation ergibt

$$m \cdot 2^m \cdot \left(1 - \frac{1}{2^k}\right)$$

$$\approx \sum_{i=1}^{2^3} \left| \{ a_i \mid a_i(\varphi_j) = 1 \} \right|$$

= # *'e insgesamt.

Spaltenweise Summation

$$\sum_{j=1}^{2^3} \left| \{ j_i \mid a_i(\varphi_j) = 1 \} \right|$$

= # *'e insgesamt.

$$\geq 2^m \cdot \left(m \cdot \left(1 - \frac{1}{2^k}\right)\right)$$

Da nur 2^m Summanden haben,

muß es eine a_i geben mit

$$\left| \{ j_i \mid a_i(\varphi_j) = 1 \} \right| \geq m \cdot \left(1 - \frac{1}{2^k}\right). \quad \square$$

10.55

Wie findet man eine Belegung, so
dß stets $|q_j| = (q_j - 1)^k$ maximal
letztes durch ausprobieren, sofern
 $k \geq 2$, also Zeit $O(|F| \cdot 2^n)$. (Für
 $k=2$ gibt es in $O(q^n)$ für ein $c \leq 2$)
Wir haben 2 mögliche Brüche:

2-fach polynomiale Zeit

Max-2-Zeit nur exponentielle Algorithmen
verwendet.

Vergleiche bei Graphen mit Knotenlängen

≥ 0 :

kürzester Weg polynomiale

Längster kreisfreier Weg nur exponentiell
bekannt.

nach 2-färbbar - (poly) 3-färbbar
(nur expo. bekannt)

Ein ähnliches Phänomen liefert das Problem des maximalen Schnitts:

Für einen Graphen $G = (V, E)$ ist ein Paar (S_1, S_2) , mit $S_1 \cup S_2 = V$ ein Schnitt $(S_1, S_2 = \emptyset, S_1 \cup S_2 = V)$.

Eine Kante $e = (v, w)$, $v \in S_1, w \in S_2$, liegt im Schnitt (S_1, S_2) zu.

$v \in S_1, w \in S_2$ (oder umgekehrt).

Es gilt: G 2-färbbar \Leftrightarrow es

gibt Schnitt, so daß jede Kante in diesem Schnitt liegt.

Beim Problem des maximalen

Schnitts geht es darum einen

Schnitt (S_1, S_2) zu finden, so

10.57

dB

$|\{e \in E \mid e \text{ liegt in } (\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2)\}|$ maximal
ist.

Wie beim Max-Ed-Satz gilt:

Satz

Zu $G = (V, E)$ gibt es Schnitt $(\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2)$,
so dB

$$|\{e \in E \mid e \text{ in } (\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2)\}| \geq |E|/2$$

Beweis: Übungsaufgabe. □

10.58

Algorithmus (Findet Schreibt in
dem $\geq |E|/2$ Knoten beizen)

Eingabe: $G = (V, E)$, $V = \{1, \dots, m\}$.

1. $\{ \text{for } v = 1 \text{ to } m \}$

2. if "Knoten v hat mehr direkte
Nachbarn in S_2 als S_1 "

$S_1 = S_1 \cup \{v\}$; break;

}

3. $S_2 = S_2 \cup \{v\}$

□

Laufzeit: $O(m^2)$, S_1, S_2 als
boolesches array.

Wieweil Knoten beizen in

Schritt (S_1, S_2) Invariant:

Nach dem j -ten Lauf gilt:

Von den Kanten $\{v, w\} \in E$

mit $v, w \in P_{1,j} \cup P_{2,j}$

liegt mindestens die Hälfte

im Schnitt $(P_{1,j}, P_{2,j})$.

Daraus folgt die Korrektheit.

So findet man aber nicht

immer einen Schnitt mit einer

maximalen Anzahl Kanten.

Frage: Beispiel dafür.

Das Problem minimales Schnitt

dagegen fragt nach einem Schnitt

(P_1, P_2) , so daß $|\{e \in E \mid e \text{ in } (P_1, P_2)\}|$

minimal ist. Dieses Problem

10.60

loch Ford-Fulkerson in
polynomiale Zeit.

Frage: Wie? Übungsaufgabe.

Für den maximalen Schnitt
ist ein solches Algorithmus
nicht bekannt. Wo haben also
wieder:

Minimaler Schnitt	polynomial
Maximaler Schnitt	nur exponentiell bekannt.

Die eben betrachteten Probleme sind
kombinatorische Optimierungsprobleme.

Das bekannteste ist das Problem
des Handlungsreisenden (TSP - Traveling
Salesperson)